



HIDDEN GATE FP

**Автоматические проходные
с выдвижными створками**

**Руководство по эксплуатации
и обслуживанию**

(перевод документа
«Operation and maintenance Manual HIDDEN GATE FP»)



Содержание

	страницы
РАЗДЕЛ 1. Введение	
• Общие понятия	4
• Электрическая безопасность	4
• Уведомление о правах собственности	4
• Замена деталей	4
• Поворотные механизмы	4
• Предупреждения, предостережения и замечания	4
• Установленные правила техники эксплуатации	5
• Системы безопасности оборудования	5
• Оценка риска	5
• CE маркировка	6
РАЗДЕЛ 2. Описание продукции	
• Типовое описание	7
• Управление проходом	9
• Техническая спецификация	9
РАЗДЕЛ 3. Применение	
• Применение HiddenGate	12
• Управление проходом	13
• Сигналы тревоги	13
РАЗДЕЛ 4. Техническая информация	
• Управление двигателем	15
• Позиционирование двигателя	15
• Цикл установки на ноль	16
• Скорость и реакция	16
• Фотоэлемент для предотвращения аварий	16
• Контроль препятствий	16
• Вынужденная пауза	17
• Управление считывающим устройством	17
• Память санкционирования доступа	18
• Активация и отсчет	18
• Клавиша нажатия и монитор	18
• Аварийные ситуации	18
• Специальные функции	19
• Клавиши и экраны	19
• Экран сообщения и тестирования	19
• Вольтметр	19
• Сообщения	20
• Тестирование	21
• Изменение программируемых параметров	22
РАЗДЕЛ 5. Монтаж	
• Распаковка	29
• Необходимые инструменты	29
• Подготовка места	29
• Размещение блока	37
• Сверление пола	37
• Комплект инструментов для монтажа	38
• Ввод в эксплуатацию (пуск)	38
• Установка стеклянных створок	38
• Электрические подсоединения	41

РАЗДЕЛ 6. Техническое обслуживание	
• Общий уход	51
• Процедуры очистки	51
• Основные детали технического обслуживания	53
• Обнаружение ошибок	55
РАЗДЕЛ 7. Запасные части	
• Рекомендуемые запасные части	57
• Словарь специальных терминов	60
РАЗДЕЛ 8. Табличные приложения	61
РАЗДЕЛ 9. Детали электрического подсоединения	66
РАЗДЕЛ 10. Приложение для встроенной программы Vers 3.02 для длинного корпуса HiddenGate	71

РАЗДЕЛ 1

Введение

ОБЩИЕ ПОНЯТИЯ

Пожалуйста, внимательно прочитайте это Руководство, так как оно содержит информацию, которая поможет на всех этапах монтажа и эксплуатации автоматической проходной, включая распаковку, обеспечить длительный срок работы устройства.

Компания Gunnebo Italdis делает все для гарантии правильности редакции Руководства и отражения значительных изменений в конструкции. Однако, наша политика постоянного совершенствования может приводить к возникновению небольших различий между поставляемым оборудованием и описанием в этом документе.

Возникающие вопросы должны направляться в наш отдел поддержки клиентов.

Телефон +39 (0) 461 248900, факс +39 (0) 461 248999.

ЭЛЕКТРИЧЕСКАЯ БЕЗОПАСНОСТЬ

В данном оборудовании используется достаточно высокое напряжение, которое может подвергнуть опасности жизнь персонала. Перед осуществлением технического обслуживания или ремонта, необходимо убедиться, что оборудование отключено от электроснабжения.

Если оборудование не может быть отключено, проверка работоспособности, техническое обслуживание и ремонт электрических блоков должен осуществляться только людьми, полностью осознающими связанную с этим опасность и принявшими соответствующие меры предосторожности.

УВЕДОМЛЕНИЕ О ПРАВАХ СОБСТВЕННОСТИ

Вся информация, представляемая здесь, является собственностью компании Gunnebo Italdis. Обладание Руководством и использование представленной здесь информации ограничено теми людьми, которые должным образом получили разрешение от компании Gunnebo Italdis.

Запрещается воспроизведение, копирование, хранение в системе поиска информации, перевод на любые языки любых частей данного Руководства без предварительного разрешения компании GI.

ЗАМЕНА ДЕТАЛЕЙ

Запрещается замена любых деталей без разрешения от GI, которая несет ответственность за обеспечение безопасности при предлагаемой замене. Замена может осуществлять только персонал, уполномоченный GI.

Любое техническое обслуживание или модификация системы Аварийного отключения и Схемы защиты должны сопровождаться проверками безопасности всей системы Аварийного отключения и Схемы защиты.

Перед заменой деталей должны быть сделаны письменные записи, одну из которых следует отослать в Отдел поддержки клиентов в GI.

ПОВОРОТНЫЕ МЕХАНИЗМЫ

Поворотные промышленные механизмы могут хранить огромное количество скрытой энергии. Ни в коем случае нельзя начинать техническое обслуживание, если нет окончательного понимания, что делается и / или не были приняты все меры предосторожности, связанные с промышленными электронными системами управления и устройствами.

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЯ, ПРЕДОСТЕРЕЖЕНИЯ И ЗАМЕЧАНИЯ

Здесь даны необходимые (в рамках технического руководства) предупреждения, предостережения и замечания.

Предупреждения

Предупреждают об условиях, подвергающих опасности жизнь персонала. Данные инструкции должны строго соблюдаться во избежание травм или смерти.

Предостережения

Предназначены для условий, которые могут стать причиной повреждения оборудования или нанести ущерб работе. Данные инструкции должны соблюдаться во избежание нанесения повреждений оборудованию или ущерба работе.

Замечания

Следует предупредить пользователя об относящихся к делу фактах и условиях.

Чувствительные к радиопомехам устройства

Некоторые из силовых блоков управления в оборудовании, описанные в Руководстве, содержат чувствительные к радиопомехам устройства. Обслуживающим оборудование инженерам рекомендуется быть полностью осведомленными о Местных Промышленных Положениях и мероприятиях при работе с такими устройствами.

УСТАНОВЛЕННЫЕ ПРАВИЛА ТЕХНИКИ ЭКСПЛУАТАЦИИ

Смонтированное оборудование нельзя оставлять без обслуживания, пока все потенциальные механические и электрические источники опасности не будут устранены. Пока оборудование потенциально опасно, оно должно находиться под присмотром компетентного человека. Следующие правила способствуют соблюдению безопасности и избежанию повреждения оборудования:

1. Убедитесь, что все электропитание и батареи выключены и отсоединены перед началом работы оборудования.
2. Никогда не оставляйте оборудование в неправильном состоянии.
3. Используйте только подходящие инструменты для работы с оборудованием.
4. При работе с оборудованием снимите все ювелирные изделия, которые могут проводить электрический ток, или одежду, которая может быть втянута механическими частями.

СИСТЕМЫ БЕЗОПАСНОСТИ ОБОРУДОВАНИЯ

Системы и средства управления безопасности, такие как блокировки, кожухи и предохранительные приспособления, не должны игнорироваться персоналом, использующим данное оборудование.

ОЦЕНКА РИСКА

Оценка риска разделена на категории по безопасности, с 1-й по 8-ю (8-ой – максимальный уровень риска). Рассмотрены следующие действия.

Категории действий

1	Очистка
2	Основной монтаж
3	Техническое обслуживание
4	Техническое обслуживание Общее техническое обслуживание Применение химических фиксажей
5	Пуск
8	Сверление пола

Категория 1: Очистка

Кто подвергается риску	Инженеры или находящийся в помещении персонал
Источник опасности	Неправильное использование жидкости для очистки
Действия	Проверка соответствия предписаниям о безопасной чистке

Категория 2: Основной монтаж

Кто подвергается риску	Находящийся в помещении персонал
Источник опасности	Объекты/Инструменты в области монтажа
Действия	Проверка специально обученных инженеров-монтажников

Категория 4: Техническое обслуживание

Кто подвергается риску	Находящийся в помещении персонал
Источник опасности	Поражение электрическим током
Действия	Проверка степени подготовленности технического персонала

Применение химических фиксажей

Кто подвергается риску	Персонал, находящийся вблизи рабочей области
Источник опасности	Вдыхание химических паров
Действия	Проверка соответствия предписаниям о химической безопасности

Категория 5: Пуск

Кто подвергается риску	Производитель строительных работ (прораб)
Источник опасности	Электропитание/Движущиеся части
Действия	Проверка изоляции электроснабжения

Категория 8: Сверление пола

Кто подвергается риску	Инженер-монтажник
Источник опасности	Грязь и шум
Действия	Проверка наличия защитного снаряжения

CE – МАРКИРОВКА

Устройство GM HiddenGate маркируется согласно стандартам CE, разработанными и произведенным в соответствии с EU директивами для станкового оборудования, директивами по поддержанию низкого напряжения и электромагнитной совместимости.

К каждому блоку прилагается документ соответствия.

ЗАМЕЧАНИЕ: HiddenGate является изделием для охраны, дети и несовершеннолетние, использующие HiddenGate, должны контролироваться и сопровождаться ответственным лицом (взрослым). Компания Gunnebo Italdis не несет никакой ответственности при нарушении этого правила.

Раздел 2

Описание продукции

Номенклатура полноразмерного оборудования GI HiddenGate разработана для применений в низкопрофильном оборудовании, имеющем высокую скорость потока и обеспечивающего высокую степень безопасности.

Проход осуществляется в двух направлениях. Два направления прохода могут быть сконфигурированы в следующих трех режимах.

- Режим открытия – проход разрешен для всех.
- Режим закрытия – проход запрещен.
- Режим контроля при помощи считывающего устройства – проход разрешен только для тех, кто получил разрешение от устройства считывания.

Рабочий режим для каждого направления прохода может быть установлен с использованием следующих методов.

А) С использованием программируемых параметров: параметр 40 контролирует направление А и параметр 41 – направление В. (см. ссылку в таблице 8.2 и 8.3).

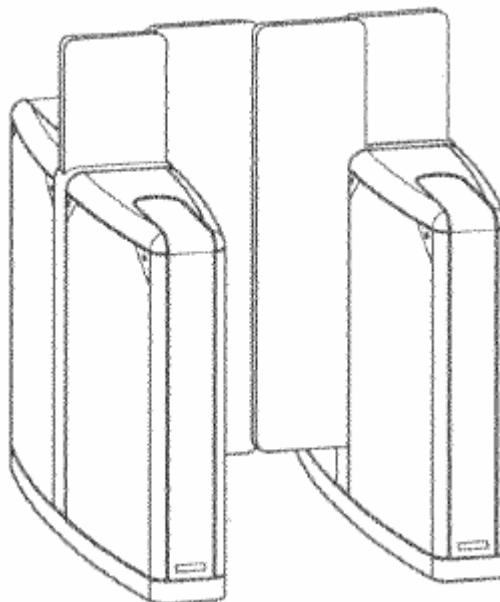
В) Путем дистанционного управления.

С) Путем передачи команды через линию последовательной передачи RS-485.

ЗАМЕЧАНИЕ: Методы В и С требуют дополнительных интерфейсных карт COMR1 или RS-485 (опция).

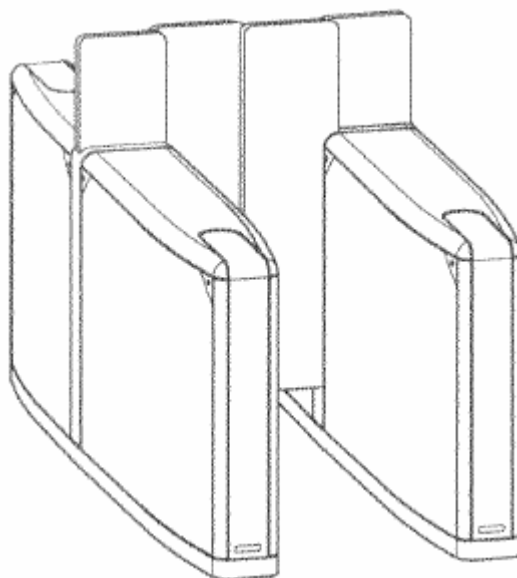
Активация дистанционной команды или команды через линию последовательной передачи имеет приоритет над установкой с использованием программируемых параметров.

Типовые модели

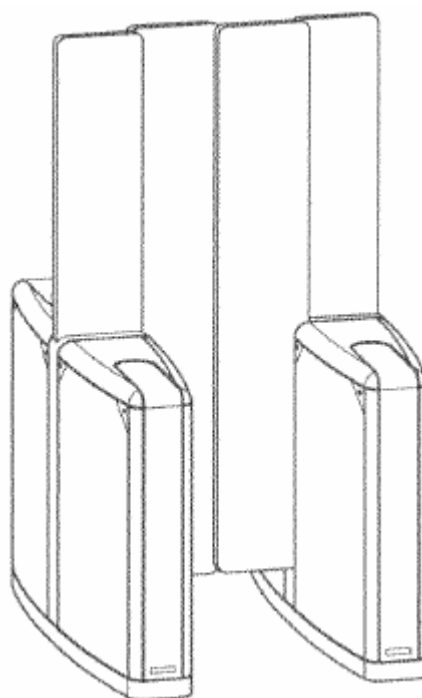


HiddenGate NC 1200
(короткокорпусной)

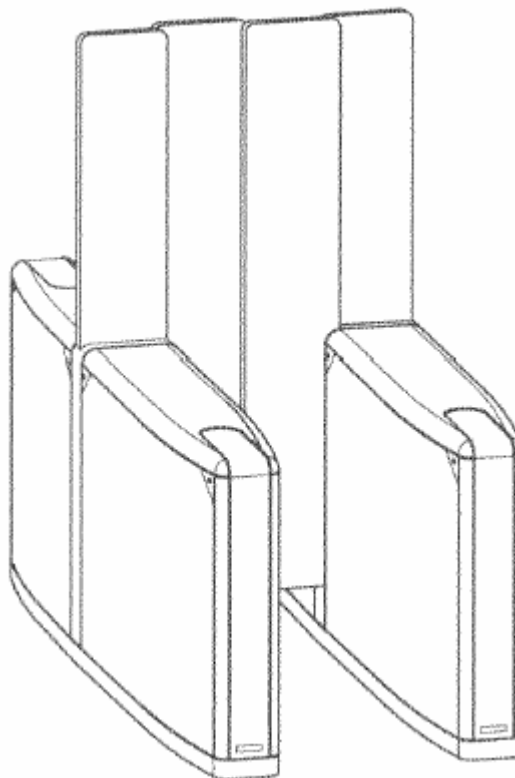
HiddenGate NO 1200
(длиннокорпусной)



HiddenGate NC 1800
(короткокорпусной)



HiddenGate NO 1800
 (длиннокорпусной)



УПРАВЛЕНИЕ ПРОХОДОМ

Все действия системы, позволяющие человеку перемещаться по проходу, управляются командной логикой. Данная логика использует информацию, поступающую от фотоэлементов, для обнаружения присутствия и определения местоположения человека во внутренней области устройства HiddenGate. Кроме того, она посылает сигналы разрешения со считывающих устройств и, одновременно подает на считывающие устройства сигналы завершения активации и прохода. Она контролирует и регулирует движение механизмов и все процессы, связанные со звуковым и визуальным предупреждением.

ТЕХНИЧЕСКАЯ СПЕЦИФИКАЦИЯ

Привод	МОТОРИЗОВАННЫЙ
Материал	
Верх	Окрашенный полиуретан - обработанный RAL 7011 (Серый)
Передняя панель	Окрашенный полиуретан – обработанный RAL 7011 (Серый)
Массив корпуса панели.	Окрашенная сталь, обработанная как верхняя и передняя
Инкрустация	Зернистая коррозионно-стойкая сталь 304
Створки	Прозрачное закаленное стекло, толщина 12 мм.
Боковые двери	Коррозионно-стойкая сталь 304 и PMMA.
Постамент	Зернистая коррозионно-стойкая сталь 304

Назначение

Прохождение в обоих направлениях, управляется электроникой. Устройства HiddenGate доступны в режимах «Нормально открыты» (N/O) или «Нормально закрыты» (N/C). В режиме N/O (доступен только для версии с «длиннокорпусным») HiddenGate обеспечивает всегда открытый проход в положении покоя - они закроются только при неразрешенном входе или попытках прохода вдвоем, вплотную к друг к другу. Это обеспечивает высокую скорость движения и увеличивает среднее время безотказной работы. В режиме N/C блок обеспечивает закрытый проход, который может быть открыт только при поступлении сигнала разрешения. Корпус с режимом N/O может быть переключен в режим N/C при помощи программируемого

параметра (Pgeneral) или дистанционного переключения и дополнения интерфейсной картой COMR1.
 Также возможно перейти из режима N/C в режим N/O.

Механизм	<p>Движение створок происходит посредством двух взаимосвязанных механических рукояток. Рукояткам передается вращение от вала, соединенного с приводом.</p> <p>Привод является электродвигателем постоянного тока, присоединенным к червячному редуктору и к реверсивному кодирующему устройству.</p> <p>Микропроцессорная система управления гарантирует точность движения и позиционирование створок. Скорости открытия и закрытия панелей регулируются. Специальный фотоэлемент предотвращает закрытие створок на постороннем предмете. Если нормальная работа створок останавливается из-за наличия посторонних предметов, управляющий контроллер определяет аварийное состояние и активирует ряд действий, направленных на защиту пользователя.</p> <p>Створки могут быть зафиксированы в открытой и закрытой позициях при помощи механической системы. Если они закрыты, их нельзя открыть силой.</p>
Принцип работы	<p>При получении сигнала от системы управления доступом или при нажатии специальной клавиши, створки откроются (останутся в открытом положении при установке режима N/O).</p> <p>Если человек, не имеющий разрешения, попытается войти за кем-либо или войти с противоположной стороны - система обнаружит это, закроет проход и активирует сигнал тревоги.</p> <p>Обнаружение присутствия достигается с помощью 6 NO инфракрасных датчиков для N/C версии и 14 NO - для N/O версии.</p>
Электропитание	115/230 В, 50/60 Гц
Потребление электроэнергии	300 Вт max
Напряжение для схем логики	24 В
Отключение электричества	<p>В случае отключения электричества, створки остаются под питанием резервных батарей.</p> <p>Запасной блок батарей является необязательным дополнением для открытия створок в случае отключения электроэнергии.</p>
Пожарная тревога	<p>Входы оборудования доступны для свободного подсоединения питания, подаваемого через другие источники, для открытия прохода.</p>
Устройство сопряжения (интерфейс)	<p>Свободная связь обеспечивается введением считывающего устройства или специальной клавиши. Сдерживатель устройства считывания и выходные сигналы повторного включения доступны в качестве стандартных.</p> <p>При необходимости в блоке есть возможность регулирования паузы, т. е. сигнал пуска может быть аннулирован, если прохождение через HiddenGate не было завершено в заранее определенный промежуток времени, т.е. 5-30 секунд.</p>
Рабочая температура	+5 ... +40 °C
Транспортировка и хранение	-25 ... +55 °C
Размещение	<p>Отсутствие прямого солнечного света</p> <p>Отсутствие дождя и брызг воды, т. к. оборудование не защищено от опасного воздействия воды.</p>

Относительная влажность воздуха 95% максимум

РАЗДЕЛ 3

Инструкции по применению

Информацию, содержащуюся в этом разделе, следует использовать как основу для инструктажа обслуживающего персонала о правильном использовании HiddenGate.

ПРИМЕНЕНИЕ HIDDEN GATE

- **Нормально закрыты**

HiddenGate открываются путем предъявления личной идентификационной карты считывателю системы контроля доступа (поставляется сторонними фирмами) Они также могут быть открыты путем нажатия клавиши, если она установлена, или путем использования структуры свободного прохода. Происходит активизация механизма и отвод створок в пазы, делая HiddenGate готовым для прохода в разрешенном направлении.

Если клиент решит не идти, HiddenGate останутся открытыми на заранее определенный промежуток времени, после чего будет сделана пауза, и блок будет готов к прохождению следующего клиента.

После завершения прохода механизм будет автоматически реактивирован для последующего закрытия створок.

Всегда контролируйте индикаторы, которые расположены на верху пазов корпуса HiddenGate (если они установлены) для правильности прохода, т.е. «Красный Крест» показывает, что прохождение разрешено в противоположном направлении или Зеленая Стрелка показывает, что прохождение разрешено в данном направлении.

Если HiddenGate будут использоваться неправильным образом, т.е. будет нарушаться последовательность прохода, створки закроются, и прозвучит сигнал тревоги. Не паникуйте, выйдите из прохода, подождите, пока выключится сигнал тревоги и система автоматически реактивируется. Во время тревоги индикаторы состояния будут мигать, после реактивации по индикаторам состояния проверьте правильность прохода.

Не пытайтесь идти следом за кем-либо через HiddenGate, если у вас нет разрешения. Это явление известно как «Tailgating» («хвостовое прохождение»), оно активизирует контроллер на закрытие створок между человеком, имеющим разрешение и не имеющим такового. HiddenGate перейдет в режим тревоги и сбросит фазу прохода.

Если HiddenGate и управляющая система доступа были сконфигурированы для многократного доступа, известного как «Stacking» (наложение) клиенты могут осуществлять движение на малом расстоянии друг от друга. Опять должна быть проверена правильность направления прохода по индикаторам состояния.

Если HiddenGate установлены в режим свободного прохода, не нужно ждать разрешения, проход может свободно использоваться. Опять проверьте правильность направления прохода по индикаторам состояния, в нормальном режиме противоположное направление прохода будет активировано посредством устройства контроля доступа, требующего разрешения.

- **Нормально открыты**

В ситуации «нормально открыты» HiddenGate работают идентично ситуации «нормально закрыты», за исключением следующего.

Створки при нормальной работе будут полностью отведены в пазы. При наличии человека с разрешением HiddenGate будут оставаться неактивными. Однако если человек без разрешения попытается пройти, контроллер активизирует механизм блокировки прохода путем закрытия панелей. HiddenGate тогда перейдет в режим Тревоги.

- **Авария / Пожарная тревога**

HiddenGate могут быть сконфигурированы для полного открытия створок, когда на контроллер подается сигнал «Авария / Пожарная тревога» от соответствующей системы обнаружения (обеспечивается другими устройствами). Это состояние сохраняется, пока сигнал подается на контроллер.

• Отключение электричества

Если произошло отключение электричества во время работы или в состоянии покоя, створки останутся в тех же позициях на время отключения. Они могут быть открыты только путем передвижения боковой панели доступа и нажатия на консоль рукоятки (см. рис. 4.1).

Опция «Battery Back Up» (батарея) возможна за дополнительную плату, она поможет HiddenGate завершить или начать рабочий цикл в состоянии отключения основного питания.

• Безопасность

Проход HiddenGate защищен при помощи защитных фотодатчиков, таким образом, что, при обнаружении присутствия, створки не срабатывают, пока присутствие не будет устранено. В этом случае HiddenGate автоматически переходит в режим Тревоги.

Если при закрытии створок будет обнаружено препятствие, они вернуться в открытое положение. В этом случае HiddenGate автоматически переходит в режим Тревоги.

ЗАМЕЧАНИЕ:

- **Нельзя** проходить через турникет с большими сумками или портфелями, неся их впереди или сзади себя. Держите их рядом с собой.
- **Нельзя** тянуть сумки по верху ворот.
- Активация дистанционной команды или команды через линию последовательной передачи имеет приоритет над установкой с использованием программируемых параметров.

УПРАВЛЕНИЕ ПРОХОДОМ

Командная логика управляет всеми действиями системы, которые позволяют человеку двигаться через проход. Эта логика использует всю информацию от фотодатчиков для обнаружения присутствия и местоположения людей во внутренней области.

Кроме того, она получает разрешающие сигналы от считывающих устройств и одновременно обеспечивает считывающие устройства сигналами завершения активации и перехода, она контролирует и регулирует движение механизмов и осуществляет все звуковые и визуальные предостережения.

СИГНАЛЫ ТРЕВОГИ

Логическая система датчиков прохода распознает ситуации, в которых люди неправильно используют проход или не имеют разрешения на прохождение, и включает сигнал тревоги в случае, когда имеют место такие ситуации.

Сигнал тревоги включает в себя следующее:

- Зуммер, генерирующий акустический звук, который длится примерно 1 секунду.
- Одновременно вспыхивает светофор и пиктограммы, отображающие Красный Крест.
- Одновременно выходной сигнал тревоги на дополнительной панели COMR1 активируется и деактивируется.
- Створки ворот закрыты.
- На экране монтажной платы LCM02 на командной панели появляется сообщение, указывающее на состояние тревоги, только при одиночном нажатии SW2.
- Активируется выходной сигнал тревоги.
- Устройства для считывания деактивируются.
- Посылается сообщение через линии последовательной передачи RS485 о типе тревоги.

Сигнал тревоги продолжается, пока не будет устранена вызвавшая его причина, затем он остановится после небольшой задержки. Эта задержка может быть отрегулирована при помощи программируемого параметра TresAll. Различные состояния тревоги, распознаваемые логической системой прохода, могут отдельно активироваться и деактивироваться посредством программируемого параметра EnAllarmi1. Если сигнал тревоги выключен, вызвавшее его состояние все еще существует, система не реагирует.

Сигналы тревоги, указывающие на попытки пройти за кем-либо следом без разрешения (tailgating – «хвостовое прохождение»), имеют программируемый параметр, который регулирует их селективность, что дает возможность задержать человека, идущего следом за человеком, имеющим разрешение на проход.

Чем ниже значение этого параметра, тем выше селективность. (0 = максимальная селективность).

Состояния тревоги, соответствующие параметрам селективности, и сообщения, проходящие через линию последовательной передачи, показаны ниже.

Таблица 3.1. Назначения сигналов тревоги

Тревога	Параметр селективности	Сообщение через линию последовательной передачи
Тревога 1	TAI1	«хвостовое прохождение»
Тревога 2	TAI2	«хвостовое прохождение»
Тревога 3	CntAI3	«хвостовое прохождение»
Тревога 4	TAI4	«хвостовое прохождение»
Тревога 5	TAI5	«хвостовое прохождение»
Тревога 6		Неправильное прохождение
Тревога 7		Неправильное прохождение
Тревога 8	TOFoto, TODisimpegno	Неправильное прохождение

Описание сигналов тревоги

- **Тревога 6: Неправильное прохождение**
Показывает, что кто-то пытается пройти через турникет, в то время как он работает в противоположном направлении (вернуться)
- **Тревога 7: Неправильное прохождение**
Когда створки ворот закрыты и проход находится в режиме ожидания, внутренняя область не должна быть занята, пока режим перехода не открыт и считывающее устройство не дало разрешения.
- **Тревога 8: Неправильное прохождение**
Показывает, что фотозлемент затемнился на время, превышающее установленное. Время может быть отрегулировано с помощью программируемого параметра TOFoto. Кроме того, в режиме считывания, он показывает, что проход не был освобожден в конце прохождения в пределах установленного времени, заданного при помощи программируемого параметра TODisimpegno.

Для NO версии HiddenGate существует дополнительный параметр (Выбор), который позволяет оператору определить требуемый уровень селективности без работы над вышеупомянутыми одиночными параметрами (это дает разные установки значений по умолчанию для сложных параметров).

Графическое описание и временные диаграммы

Графическое описание и временные диаграммы можно получить при необходимости от Технического инженера отдела поддержки клиентов компании Gunnebo Italdis.

Программируемые параметры

Работа системы обусловлена значениями определенных параметров, хранящихся в EEPROM (ЭСППЗУ) на печатной плате LCM02.

Когда микропроцессор управляющей логики выполняет резидентную программу, он принимает во внимание значения программируемых параметров и устанавливает синхронность определенных действий и внутренних алгоритмов.

Значения этих параметров могут быть установлены или переустановлены для стандартной конфигурации, следуя данным процедурам.

В таблицах 8.2 и 8.3 указаны эти параметры вместе с их расположением и функциональным описанием.

РАЗДЕЛ 4

Техническая информация

УПРАВЛЕНИЕ ДВИГАТЕЛЕМ

Ведущая и ведомая панели командной логики управляют движением соответствующих механизмов, выполняющих функции рабочей системы для соответствующих двигателей.

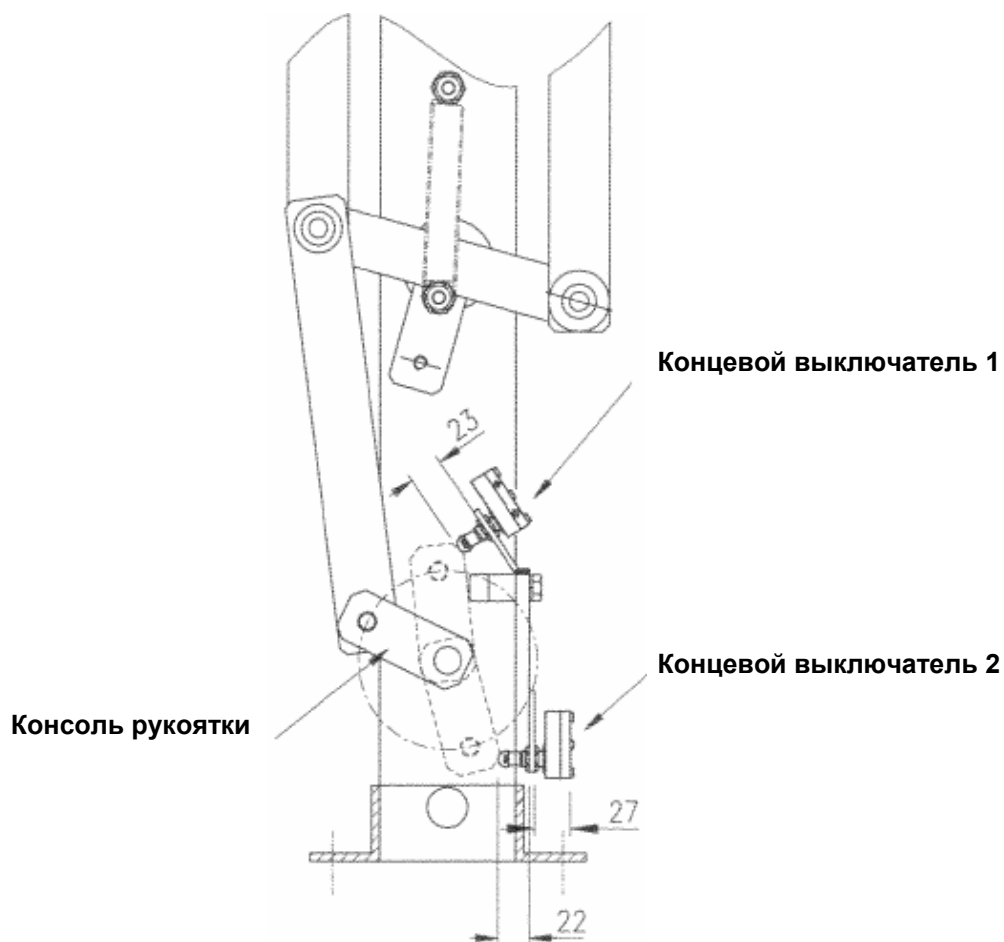
Рабочая система для механизма двигателя основана на системе с обратной связью, которая регулирует положение вала электродвигателя и электропитание.

Для запуска «нормально-открытого» или «нормально-закрытого» типа системы необходимы две разные конфигурации программируемых параметров. Они устанавливаются на фабрике.

ПОЗИЦИОНИРОВАНИЕ ДВИГАТЕЛЯ

Два концевых выключателя, расположенные на раме двигателя, контролируют открытую и закрытую позиции двигателя. Выключатели устанавливаются заранее на фабрике и не требуют дополнительной регулировки.

**Рис. 4.1. Размещение и регулировка концевых выключателей
 Установки концевых выключателей**



- **Концевой выключатель 1**

Устанавливается на расстоянии 23 мм, когда консоль рукоятки активизирует выключателю свой предел. Выключатель не должен перемещаться больше, чем на 3 мм.

- **Концевой выключатель 2**

Устанавливается на расстоянии 22 мм, когда консоль рукоятки активизирует выключателю свой предел. Выключатель не должен перемещаться больше, чем на 3 мм.

ЦИКЛ УСТАНОВКИ НА НОЛЬ

Когда система включена, механизмы осуществляют цикл открытия и закрытия на пониженной скорости, пока определяются пределы створки ворот.

Действующее направление, воспроизводимое во время работы, определяется двумя параметрами, которые представляют смещение пределов, определяемых во время цикла установки на ноль.

Этими параметрами являются:

- PoffsetAp для панели ворот в открытом положении
- PoffsetCh для панели ворот в закрытом положении
- Скорость во время нулевого цикла регулируется программируемым параметром PvelAzz.

СКОРОСТЬ И РЕАКЦИЯ

Реакция системы с обратной связью основана на двух параметрах, которые регулируют скорость реакции системы на изменения. Скорость створок турникета устанавливается в желаемую позицию.

Этими параметрами являются Prispota и PprecObiet, соответственно.

Начальная скорость створок ворот может регулироваться параметром PvelMinAp, который устанавливает минимальное значение, и параметром PvelMaxAp, устанавливающим максимальное значение.

Конечная скорость створок ворот может регулироваться параметром PvelMinCh, который устанавливает минимальное значение, и параметром, PvelMaxCh, устанавливающим максимальное значение.

Точность, с которой скорость достигает желаемого значения, может регулироваться параметром PprecVelo.

Во время открытия и закрытия на конечной фазе движения двигатель должен остановить инерцию панели ворот. Начало торможения устанавливается параметром PreleaseAp во время открытия и параметром PreleaseCh во время закрытия.

Кривая торможения устанавливается во время открытия параметром PcurvaAp, и во время закрытия параметром PcurvCh.

ФОТОЭЛЕМЕНТ ДЛЯ ПРЕДОТВРАЩЕНИЯ АВАРИЙ

Проход оснащен фотоэлементом для предотвращения аварий, который не позволяет закрытие створок, когда какой-либо объект закрывает его.

Если фотоэлемент для предотвращения аварий закрыт во время закрытия створок, панели ворот блокируются.

Створки ворот начинают двигаться снова только после того, как фотоэлемент открылся и после определенной задержки.

Задержку можно регулировать параметром PAllAPause.

Число фотоэлементов, используемых для безопасности, может быть изменено при помощи параметра FotoSafety; это позволяет увеличить безопасную зону до достижения разумного компромисса между безопасностью и комфортом проходящих (выполнение функции обнаружения проходящих, идущих за кем-либо без наличия разрешения будет снижено).

КОНТРОЛЬ ПРЕПЯТСТВИЙ

Командная логика двигателя контролирует обнаружение объектов, препятствующих движению створок ворот. Если объект обнаружен во время закрытия, створки ворот открываются.

Если объект обнаружен во время открытия, створки ворот закрываются.

Створки ворот начинают двигаться вновь только после того, как препятствие было устранено и после задержки. Эта задержка может регулироваться параметром PAllOSPausAP для фазы открытия и параметром PAllOSPausCh для фазы закрытия.

Чувствительность, с которой происходит обнаружение препятствия, определяется программируемым параметром PcorrOstacoloAp для открытия и PcorrOstacoloCh для закрытия. Перед изменением параметров, для настройки контроля препятствий, попробуйте добиться требуемых выполняемых функций путем поворота потенциометра, расположенного на карте драйвера UCM95. Настройка должна происходить следующим образом.

- Проверьте, что параметры PcorrOstacoloAp и PcorrOstacoloCh определены как значения, установленные по умолчанию (см. таблицы в конце руководства).
- Установите ворота в режим «проверка механизма» (см. раздел 4 этого руководства) и, поворачивая потенциометр на панели UCM95, попробуйте вручную придержать панели: правильная регулировка происходит тогда, когда при удержании панели она легко движется в обратном направлении.

ЗАМЕЧАНИЕ 1: Во время регулировки потенциометра может случиться так, что панель пойдет в обратном направлении без наличия останавливающих ее препятствий: это связано с очень высокой чувствительностью и этого нужно избегать для правильного использования ворот. Поэтому важно после регулировки потенциометра установить створки в режим «проверка механизма» (см. раздел 4 Руководства) и выполнить изменение порядка движения панелей во время их соударения. Если изменение порядка происходит безо всяких проблем или неожиданных движений, процедура настройки может считаться оконченной; в любых других случаях необходимо отрегулировать потенциометр для снижения чувствительности обнаружения препятствий и повторить все процедуры, описанные выше.

ЗАМЕЧАНИЕ 2: Так как обнаружение препятствий зависит от всего механизма вплоть до электродвигателя, оно очень чувствительно к малейшим изменениям от одного механизма к другому. Может случиться так, что значения по умолчанию для параметров PcorrOstacoloAp и PcorrOstacoloCh не позволят регулировать препятствие только посредством потенциометра. В этом случае необходимо понизить значения вышеупомянутых параметров, чтобы найти правильную регулировку потенциометра, и повторить все процедуры Замечания 1.

ВЫНУЖДЕННАЯ ПАУЗА

Каждый раз при формировании команды открытия или закрытия створок, идет отсчет времени, в пределах которого команда должна быть выполнена. Если команда не выполняется в установленные сроки, и причиной не является сработавший фотоэлемент предотвращения аварий, или обнаруженное препятствие, движение останавливается.

После паузы движение возобновляется. Однако, если причина, обусловившая отмену команды, продолжает существовать более, чем 15 секунд, проход переходит в режим «Неисправность». Временной интервал может регулироваться программируемым параметром PtimeMov.

УПРАВЛЕНИЕ СЧИТЫВАЮЩИМ УСТРОЙСТВОМ

- Считывающее устройство разомкнуто.

В режиме команды считывающего устройства логическая система ждет, пока устройство считывания жетонов передаст сигнал, разрешающий прохождение. Сигнал от считывающего устройства может быть интерпретирован двояко.

1. Размыкание на фронте (передней стороне): логическая система интерпретирует коммутирующий переход сигнала как разрешающий.
2. Размыкание на уровне: логическая система сохраняет разомкнутое состояние на все время, в течение которого сигнал идет от считывающего устройства. Работа в том или ином режиме определяется программируемым параметром PGeneral1 для NC версии и параметром PReader для NO версии.
3. Возможно, подтверждать разрешение прохода пассажиров внутри ворот посредством выбора соответствующих значений параметра PGeneral1 для NC версии и параметра PmodoCntr для NO версии.

ПАМЯТЬ САНКЦИОНИРОВАНИЯ ДОСТУПА

Если разрешение считывающего устройства установлено на «Размыкание на фронте», то логическая система запоминает сигналы разрешения, которые приходят в то время, пока осуществляется прохождение через турникет.

Максимальное число разрешений, которое может быть запомнено, определяется значением программируемого параметра PmaxMeto.

АКТИВАЦИЯ И ОТСЧЕТ

Существует восемь устройств вывода для связи турникета с различными типами считывающих устройств – четыре на ПП LCM02 на главной логической панели и четыре на аналогичной ПП ведомой логической панели.

Логическая функция, приписываемая каждому из них, может быть установлена значениями соответствующих программируемых параметров.

Функции устройств вывода и список имен их переменных дан в таблице 4.2.

КЛАВИШИ НАЖАТИЯ И МОНИТОР

Оператор может осуществлять изменения параметров или проверку ввода данных, используя подсистему ПП LCM02, состоящую из двух семисегментных дисплеев (T1 и T2) и нажимных клавиш SW1, SW2, SW3, SW4.

АВАРИЙНЫЕ СИТУАЦИИ

Если на одном из возможных входов инициирована аварийная ситуация, проход переходит в аварийный режим.

1. Ворота открываются и остаются открытыми.
2. Все предшествующие сигналы тревоги или сигналы ошибки останавливаются.
3. На светофорах и пиктограммах начинает вспыхивать сигнал в виде зеленой стрелки.
4. Считывающие устройства деактивируются.
5. По линии последовательной передачи RS485 передается сообщение, указывающее на положение локальной аварии.
6. Не осуществляется других действий.

Работа в этом режиме осуществляется, пока сигнал остается активным.

Таблица 4.2. Функции устройств вывода

Переменная	Функция
FELA	0 Деактивирует считывающее устройство А 1 Активирует считывающее устройство А
FELB	0 Деактивирует считывающее устройство В 1 Активирует считывающее устройство В
Count A	Подсчитывает темп перехода в направлении А (*)
Count B	Подсчитывает темп перехода в направлении В (*)
FbusyA	0 Переход не осуществляется в направлении А 1 Переход осуществляется в направлении А
FbusyB	0 Переход не осуществляется в направлении В 1 Переход осуществляется в направлении В

(*)Продолжительность подсчета темпа можно регулировать значением программируемого параметра PulseCont.

СПЕЦИАЛЬНЫЕ ФУНКЦИИ

Вход HiddenGate предлагает возможность использования специальных функций, которые позволяют персоналу по монтажу и обслуживанию осуществлять рабочие проверки, конфигурировать параметры и наблюдать за статусом и сообщениями о проверке системы.

Доступные функции приведены ниже:

- Отображение силы тока, подаваемого двигателю вольтметром.
- Отображение сообщений тревоги или ошибки.
- Тестирование фотоэлементов.
- Тестирование механизма.
- Модификация программируемых параметров.
- Основная конфигурация программируемых параметров.
- Тестирование кодирующего устройства.
- Обнаружение сигнала PWM минимума.
- Тестирование механизмов движения панели ворот.

Для получения доступа к этим функциям, используйте клавиши, установленные на ПП на ведущей панели командной логики.

КЛАВИШИ И ЭКРАНЫ

Существует возможность осуществления различных операций, таких, как модификация параметров или проверка входных и выходных сигналов. Для этой цели используется подсистема, состоящая из двух семисегментных дисплеев с точками (T1 and T2) и клавишами SW1 (повторный запуск микропроцессора) и SW2, SW3, SW4 на командных ПП логики LCM02, показанных на рисунке.

ЭКРАНЫ СООБЩЕНИЯ И ПРОВЕРКИ

При работе системы с использованием клавиши SW2 на ПП LCM02 на ведущей панели, последовательно активизируются следующие функции.

1. Вольтметр (для этой функции не требуется нажатия клавиши SW2)
2. Отображение сообщений тревоги и ошибки
3. Тестирование механизма
4. Тестирование фотоэлементов
5. Возврат к пункту 1.

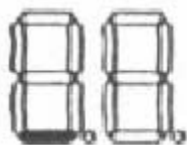
В пунктах 1 и 2, система управляет переходом, в других пунктах управление приостанавливается.

ВОЛЬТМЕТР

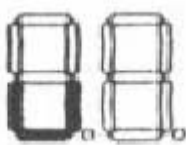
Эта функция делает возможным применение графического отображения силы тока, подаваемой к каждому двигателю путем соответствующей команды логической системы.

Используются дисплеи T1 на двух ПП LCM02, степень освещенности сегмента дисплея зависит от силы тока.

Например:



слабый ток



средний ток



высокий ток

СООБЩЕНИЯ

Во время работы системы на экране блока устройства сопряжения можно прочитать следующие сообщения:



Показывает, что система работает нормально, отсутствуют состояния тревоги или ошибки



Alarm # 1

Triggered



Alarm # 2

Triggered



Alarm # 3

Triggered



Alarm # 4

Triggered



Alarm # 5

Triggered



Alarm # 6

Triggered



Alarm # 7

Triggered

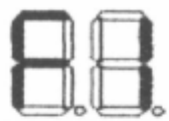


Alarm # 8

Triggered



Показывает ошибку в работе фотоэлемента предотвращения аварий.



Photocell # 1
fault



Photocell # 2
fault



Photocell # 3
fault



Photocell # 4
fault



Photocell # 5
fault



Photocell # 6
fault



Показывает ошибку работы ведущей части механизма.



Показывает ошибку работы ведомой части механизма.



Показывает ошибку работы батареи (если батарея установлена).

ТЕСТИРОВАНИЕ

Тестирование может осуществляться при помощи операций, описанных ниже. Нажимайте клавишу SW2, пока на экране не появится символ (см. рис. ниже). При нажатии клавиши SW3 отдается команда открытия, и обе створки ворот должны открыться, при нажатии клавиши SW4 отдается команда закрытия, и обе створки должны закрыться.



Во время этого тестирования код, описывающий статус работы двух механизмов, отображается на экране, индикатор справа предназначается для ведущей части механизма, индикатор слева – для ведомой стороны механизма.

Если обе панели ворот открыты, индикаторы показывают так:



Если обе панели ворот закрыты, индикаторы показывают так:



Если они находятся в движении или в состоянии ошибки, индикаторы показывают так:



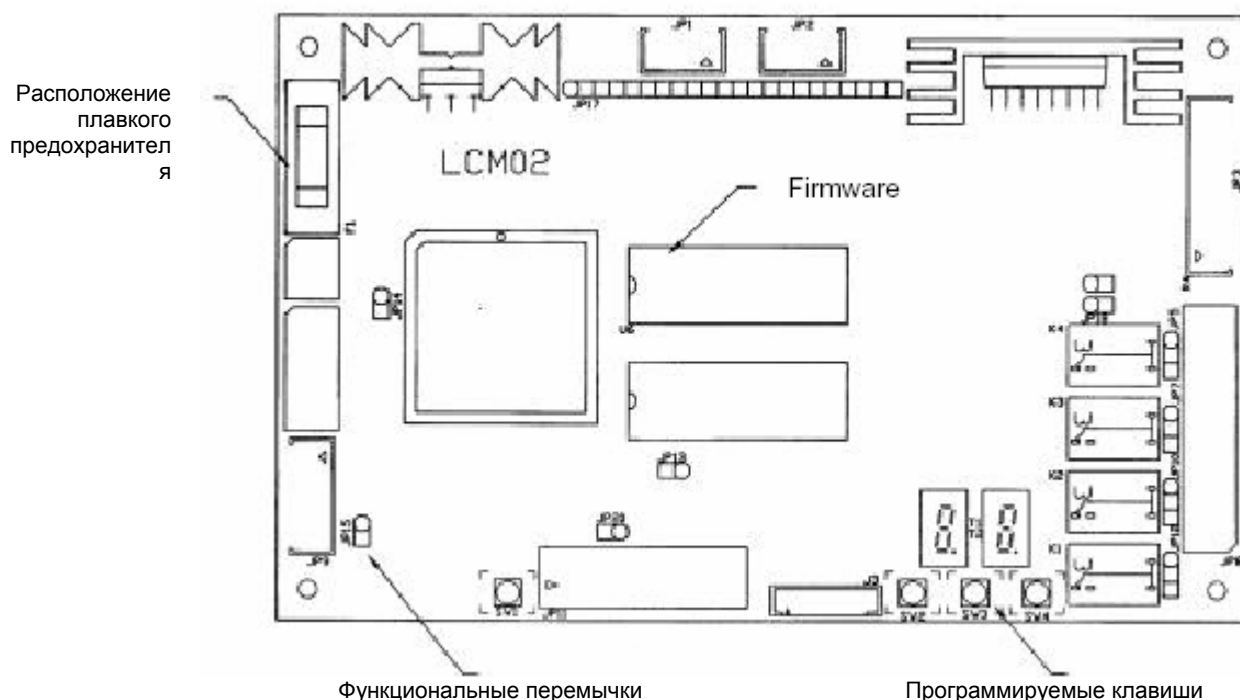
Система возвращается в нормальный режим работы при нажатии клавиши SW2 до тех пор, пока на экране не появится символ.



ИЗМЕНЕНИЯ ПРОГРАММИРУЕМЫХ ПАРАМЕТРОВ

Оператор может изменять параметры или осуществлять проверку входных и выходных сигналов, используя подсистему ПП LCM02, состоящую из двух семисегментных дисплеев (Т1 и Т2) и нажимных клавиш SW1, SW2, SW3 и SW4.

Рисунок 4.3 Расположение программируемых клавиш и выключателя



ТОЛЬКО КВАЛИФИЦИРОВАННЫЙ ПЕРСОНАЛ МОЖЕТ ОСУЩЕСТВЛЯТЬ ИЗМЕНЕНИЕ ПАРАМЕТРОВ

Рекомендуется перед началом каких-либо изменений записать старые расположения и значения, а после окончания изменения новые значения записываются для целей хранения.

Доступ к режиму изменения параметров

Для доступа к режиму изменения параметров:

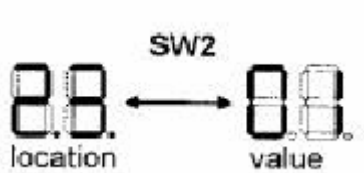
1. Нажмите и удерживайте клавишу SW2.
2. Перезапустите микропроцессор, нажимая и отжимая клавишу SW1.
3. Отожмите клавишу SW2.

На дисплее будет показано число.

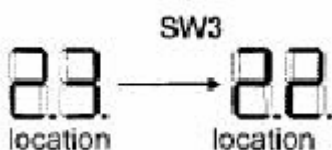
Если число имеет два знака – это УРОВЕНЬ (LOCATION).
Если нет – это ЗНАЧЕНИЕ ПАРАМЕТРА (PARAMETER VALUE), т.е.



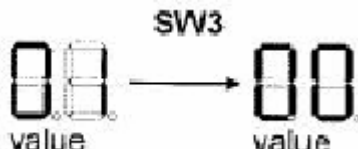
Нажатие SW2 обусловит переключение логики между УРОВНЕМ ПАРАМЕТРА И ОТНОСИТЕЛЬНЫМ ЗНАЧЕНИЕМ.



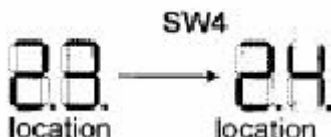
Нажатие SW3 при отображении Расположения приведет к перемещению к более низкому УРОВНЮ.



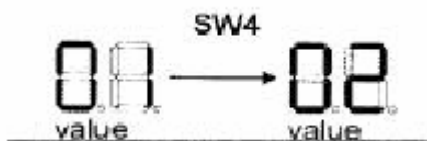
Нажатие SW3 при отображении Значения уменьшит ЗНАЧЕНИЕ.



Нажатие SW4 при отображении Расположения приведет к перемещению к более высокому УРОВНЮ.



Нажатие SW4 при отображении Значения увеличит ЗНАЧЕНИЕ.



После осуществления всех требуемых регулировок – запустите программу, используя клавишу перезапуска SW1.

ЗАМЕЧАНИЕ: Если дисплей LCM02 остается пустым после нажатия клавиши SW1, отключите питание и затем включите его.

Основная конфигурация

Возможно изменение ВСЕХ параметров соответствующих установленной ранее конфигурации.

ЗАМЕЧАНИЕ: Эта конфигурация отличается от установленной в процессе проверки на предприятии. Любые изменения удалят эти оригинальные установки.

Установка параметра ошибки

- 00 Полнопанельный механизм 1800 **с батареей**
- 01 Полнопанельный механизм 1800 **без батареи**
- 04 Полнопанельный механизм 1200 **с батареей**
- 05 Полнопанельный механизм 1200 **без батареи**

Для выбора между ними следуйте данной процедуре:

- Нажмите SW2 + SW4 , затем нажмите и отожмите клавишу Reset: отобразится "in";
- Нажмите SW3 для выбора между установками 00, 01,02,03, 04, 05;
- Подтвердите при помощи клавиши SW4, подождите, пока не отобразится "do", и затем произведите перезапуск.

ЗАМЕЧАНИЕ:

- Убедитесь, что если устройство для считывания карт используется в обоих направлениях, то параметр 41 изменен на параметр 03.
- После изменения параметров и перезапуска блок должен быть выключен на 5 секунд и затем опять включен. В связи с этим целесообразно переносить определенные параметры с ведущей на ведомую панель после перезапуска.

Проверка механизма на предприятии

Эта операция осуществляется во время проверки на фабрике. Ее не обязательно осуществлять во время монтажа.

1. Нажмите и удерживайте клавиши SW3 и SW4.
2. Перезапустите микропроцессор, нажимая и отпуская клавишу SW1.
3. Отпустите клавиши SW3 и SW4.

На экране появляется символ (показа ниже) и начинается последовательное протяженное во времени и повторяющееся открытие и закрытие ворот.



Система может вернуться в нормальное состояние после нажатия клавиши перезапуска SW1.

Проверка фотоэлемента

Проверка фотоэлементов может быть осуществлена посредством описанных ниже операций. Нажимайте клавишу SW2 до тех пор, пока на экране не появится показанный символ.



При нажатии клавиши SW3 или SW4 на экране появится статус отдельного фотоэлемента. Каждому фотоэлементу соответствует определенный светодиод LED.

Рис. 4.4. Проверка фотоэлемента при режиме «нормально-открыты»

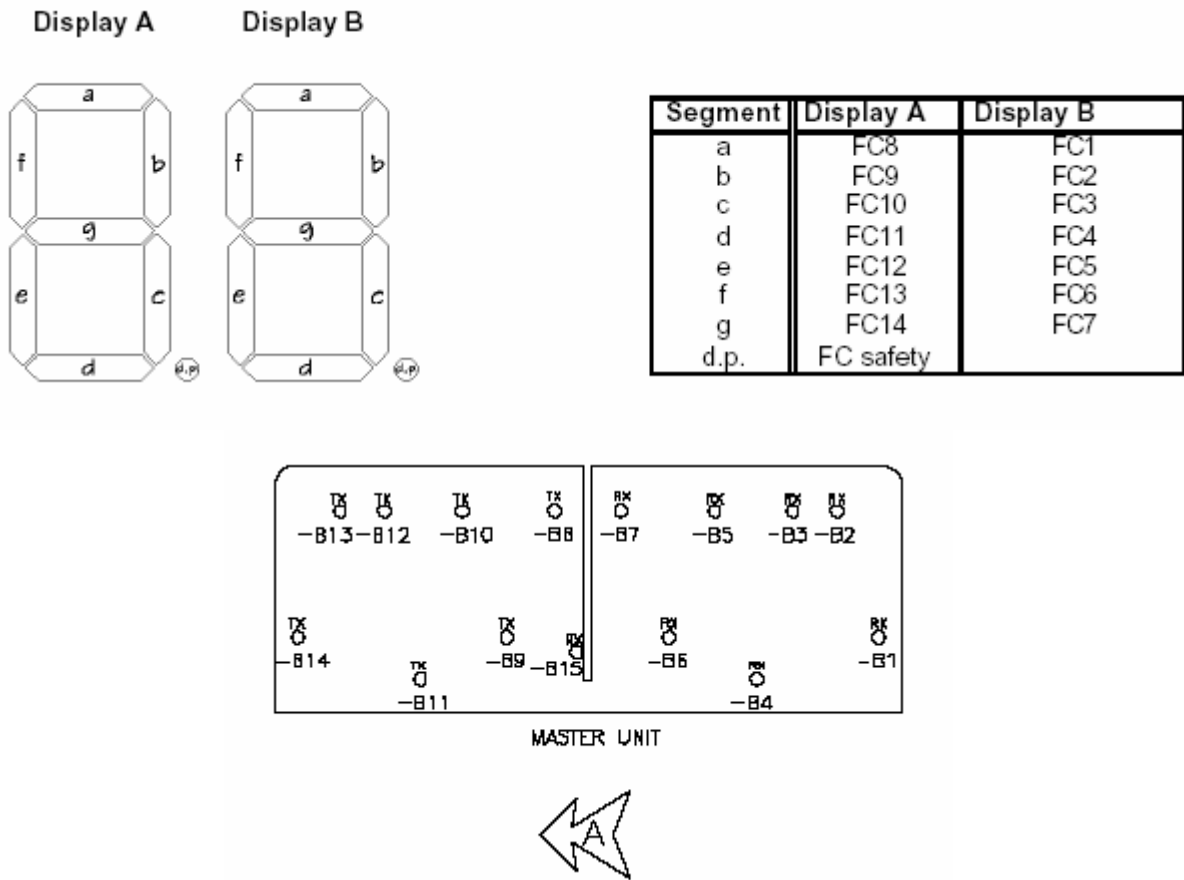
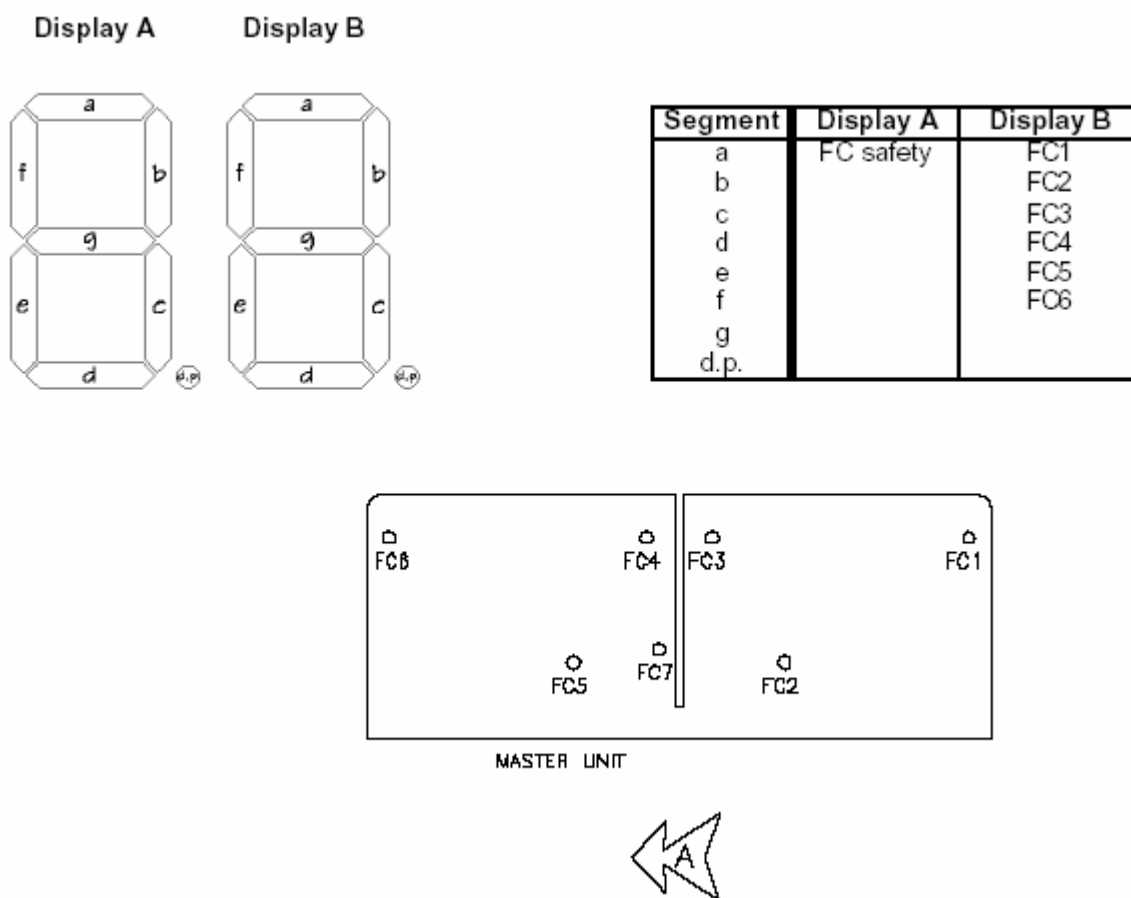


Рис. 4.5. Проверка фотоэлемента при режиме «нормально-закрыты»



Если фотоэлемент не блокируется, соответствующий ему ЖК-индикатор включен.
 Если фотоэлемент блокируется, соответствующий ему ЖК-индикатор выключен.
 В нормальных условиях работы, если во внутренней области прохода отсутствуют какие-либо объекты, все фотоэлементы выровнены и соответствующие им все ЖК-индикаторы включены.
 Система может вернуться в нормальный режим работы путем нажатия клавиши SW2 до тех пор, пока на экране не появится следующий символ.



Проверка кодирующего устройства

Эта операция делает возможной проверку правильности работы двух кодирующих устройств в процессе технического обслуживания. Необходимы две разные процедуры для проверки ведущей и ведомой стороны кодирующего устройства.

Кодирующее устройство ведущей стороны

Используется ПП LCM02 на ведущей панели командной логики.

1. Нажать и удерживать клавишу SW3.
2. Перезапустить микропроцессор, нажимая и отпуская клавишу SW1.
3. Отпустить клавишу SW3.

На экране появится шестнадцатеричный кодовый номер, представляющий собой число проходов, прочитанных кодирующим устройством.

1. Нажатием клавиши SW2 отдается команда открытия, и створка ведущей стороны должна открыться.
2. Нажатием клавиши SW3 отдается команда закрытия, и створка ведущей стороны должна закрыться.

3. Нажатием клавиши SW4 открытие и закрытие створок рассчитывается по времени. Кроме того, отображаемое число во время открытия уменьшается, а во время закрытия - увеличивается.

Кодирующее устройство ведомой стороны

Используется ПП LCM02 на ведомой панели командной логики.

- Нажать и удерживать клавишу SW2.
- Перезапустить микропроцессор, нажимая и отпуская клавишу SW1.
- Отпустить клавишу SW2.

Затем выполнить шаги, описанные для тестирования кодирующего устройства ведущей стороны.

Автоматическое тестирование

Логическая система блока осуществляет циклический контроль за статусом работы двигателей, фотоэлементов и батарей (если они установлены). При появлении ошибки:

- Звонок подает прерывистый сигнал.
- В то же время вспыхивают светофоры и пиктограммы с изображением Красного Креста.
- В то же время активируется и деактивируется выходной сигнал тревоги на рабочей ПП COMR1.
- На экране ПП LCM02 на ведущей командной панели появляется сообщение о наличии аварийного состояния.
- Активируется устройство вывода ошибки.
- Деактивируются считывающие устройства.
- Через линию последовательной передачи RS485 передается сообщение о типе обнаруженной ошибки.
 - При возникновении ошибки, обратитесь за помощью к техническому обслуживающему персоналу.

Проверка может быть отдельно активирована или деактивирована при помощи программируемого параметра PenDiagnos.

Автоматическая проверка двигателя

Сбой в работе двигателя будет возникать:

Если в течение длительного промежутка времени створка турникета не находится в открытом или закрытом положении в соответствии с данной командой.

Ошибка в командной логике двигателя.

Остановка двигателя, кроме случаев, обусловленных блокировкой фотоэлемента безопасности или наличием препятствия на кромке створок ворот. Если это продолжается более чем 15 секунд, логическая система отключает питание двигателя во избежание повреждения схемы.

Автоматическая проверка фотоэлемента для предотвращения аварий

Логическая система периодически производит проверку работы фотоэлемента предотвращения аварий. Если турникет не используется, первая проверка осуществляется примерно через 20 секунд после того как створки ворот закроются в конце цикла установки на ноль.

Последующие проверки производятся регулярно с интервалом 3 минуты после последнего использования турникета.

Проверка проводится следующим образом:

- Отключается передатчик фотоэлемента.
- По прошествии определенного интервала времени проверяется состояние фотоэлемента.
- Передатчик снова включается.
- По прошествии определенного интервала времени проверяется состояние фотоэлемента.

Если по прохождении пункта 2 и/или 4 обнаруживается состояние, отличное от ожидаемого, генерируется ошибка.

Временной интервал, определяемый в пунктах 2 и 4 можно регулировать программируемым параметром PtmrTest2.

Автоматическая проверка фотоэлемента прохождения

Логическая система производит проверку фотоэлементов контроля прохождения. Эта проверка основана на принципе, заключающемся в том, что при каждом прохождении фотоэлементы приводятся в действие хотя бы один раз.

Если этого не случается на протяжении более чем пяти последовательных проходов для одного и того же фотоэлемента, генерируется ошибка.

Однако если один или более фотоэлементов не функционируют, система может не работать правильным образом или могут генерироваться сигналы тревоги.

Автоматическая проверка батареи

Логическая система периодически производит проверку заряда батареи. Если турникет не используется, то первая проверка осуществляется примерно через 20 секунд, после того как створки закроются в конце цикла установки на ноль.

Последующие проверки производятся регулярно с интервалом 3 минуты после последнего использования турникета.

Если напряжение на проводах батареи оказывается ниже определенного порогового значения, то генерируется ошибка.

Если турникет не комплектуется батареей, то эта проверка отменяется.

ЗАМЕЧАНИЕ: При отсутствии батареи эта проверка должна быть деактивирована с использованием значимых параметров.

РАЗДЕЛ 5

Монтаж

Hidden Gate необходимо устанавливать в условиях отсутствия дождя и брызг воды, т. к. оборудование не защищено от опасного воздействия воды.

РАСПАКОВКА

После получения оборудования, проверьте, что все детали укомплектованы и не повреждены. Если по каким-то причинам произошло повреждение, убедитесь, что степень повреждения зарегистрирована, и если это обосновано, сообщите о случившемся в компанию GM.

Сохраняйте все крупные элементы упаковки для повторного использования в случае, если потребуется отдать какие-либо детали в ремонт в течение срока службы.

НЕОБХОДИМЫЕ ИНСТРУМЕНТЫ

- Дрель с перфоратором
- Сверло 12 мм
- Патрон 17 мм AF
- Патрон 22 мм AF
- Разводной гаечный ключ

ПОЖАЛУЙСТА, ВНИМАТЕЛЬНО ПРОЧИТАЙТЕ ДО НАЧАЛА МОНТАЖА.

ПОДГОТОВКА МЕСТА

Следующие иллюстрации показывают подробности подготовки места, требуемые для различных блоков.

Конкретно для UNI 9858 Тип RCK250

Основание должно быть плоским, с разностью уровней +/-5 мм в области установки HiddenGate.

Основание должно быть настильным, с трубопроводом, проведенным под перекрытием и имеющим минимальный диаметр 20 мм, вынесенным на позиции, указанные на отдельном рисунке, для обеспечения установки кабелей электроснабжения и устройств удаленного контроля.

ЗАМЕЧАНИЕ: Рекомендуется прокладывать силовые кабели в конце ведущего.

Один трубопровод следует выделить под питающий кабель сетевой розетки, который должен быть трехжильным с номинальным заземлением 10 А минимум. Настил должен быть как минимум в 1.5 м от пола.

(рекомендации по прокладке кабеля см. Рис. 5.2)

Рекомендуется, чтобы основное питание проходило по выделенной линии и, таким образом, не питала другие устройства, что может послужить причиной появления помех. Силовая линия должна быть защищена автоматическим выключателем.

Второй трубопровод выделяется под любые необходимые кабели удаленного контроля. Для блоков, управляемых клавишами и педалями, должен быть заложен четырехжильный кабель с минимальным размером жилы 0.5 мм² и остается хвост в 1.5 м (экранированные кабели обычно не требуются).

Для блоков, которые контролируются доступом с помощью карт или идентичным, рекомендуется, чтобы персонал был осведомлен заранее перед началом монтажа.

Рис. 5.1. Конфигурация основного прохода HiddenGate

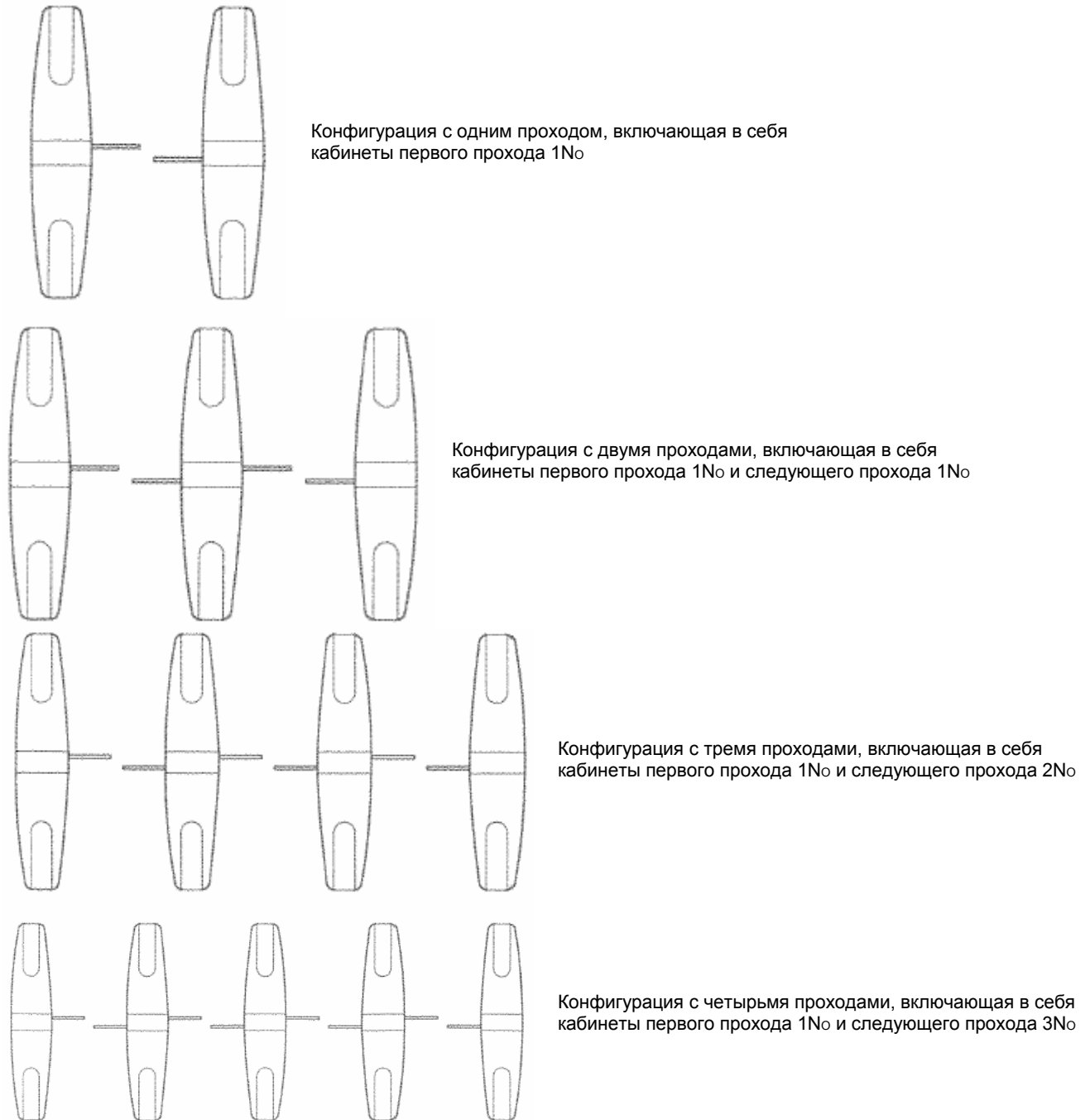
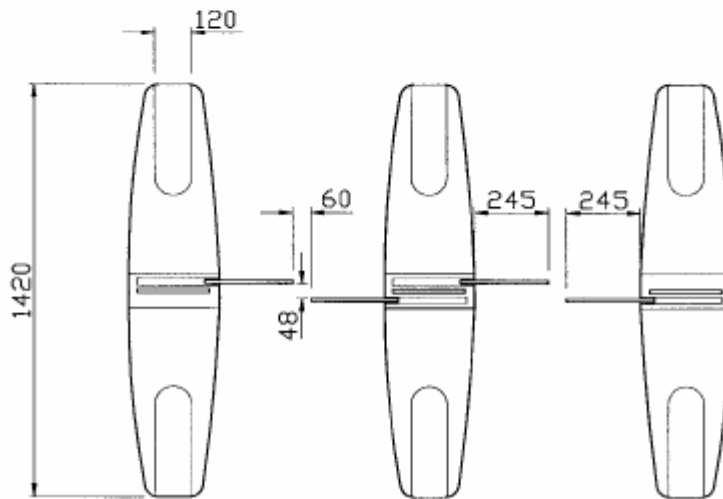
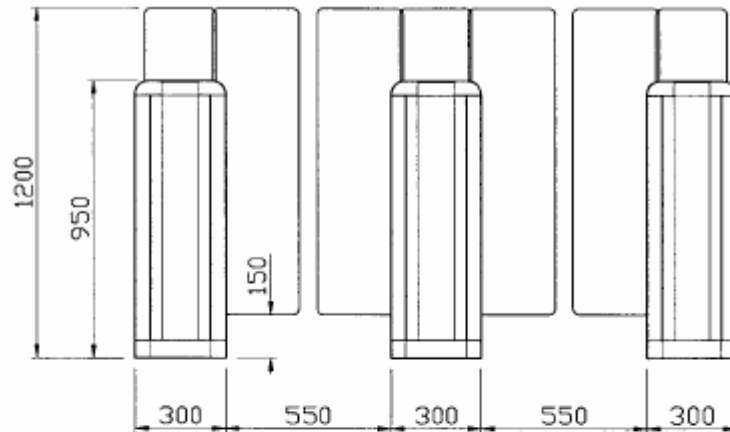
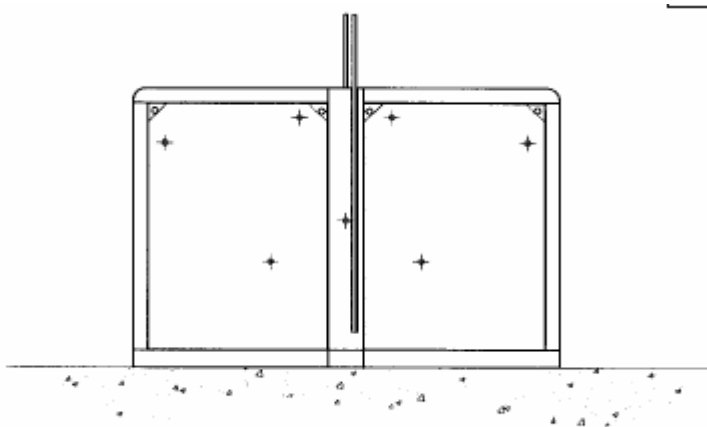


Рис. 5.2. HiddenGate NC 1200

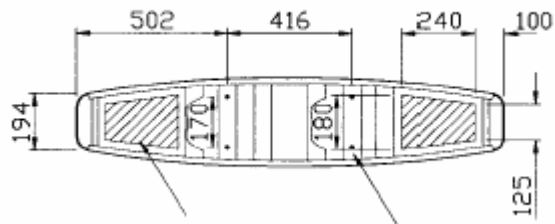


ВАЖНО:

Любые горизонтальные трубы и трубопроводы, проходящие под поверхностью должны обходить места крепления HiddenGate.



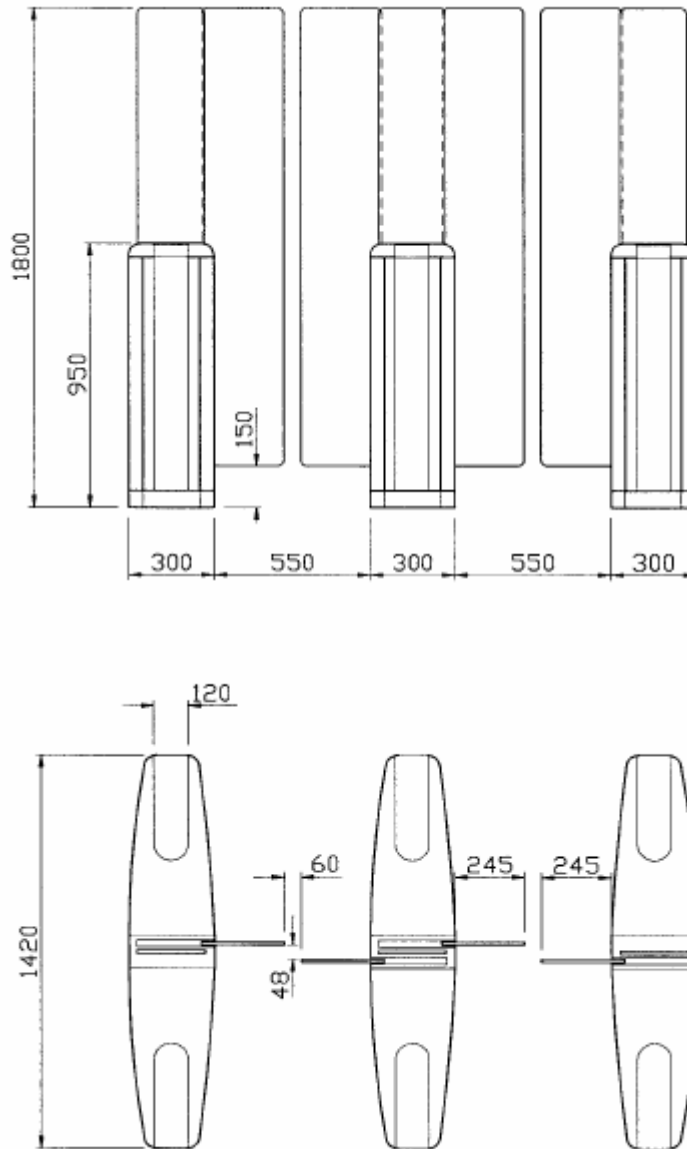
Конкретно для UNI 9858, тип RCK250. Основание плоское с разностью уровней +/- 5 мм в области основания HiddenGate. 1500 x 500 x 150 минимальной глубины, через кабинет.



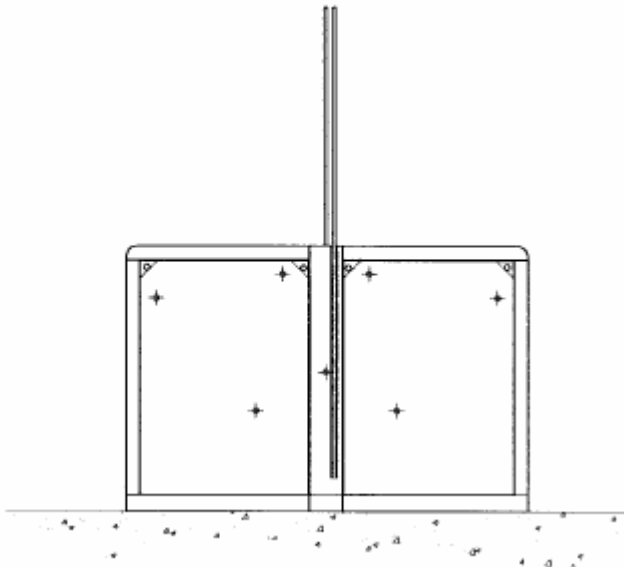
Трубопроводы и кабели для подъема на затененной площади (стояки)

Расположение напольного якоря, сверлить отверстие диаметром 12 мм и глубиной 100 мм минимум, допуск на сборку +/-2 мм (просверлено во время монтажа)

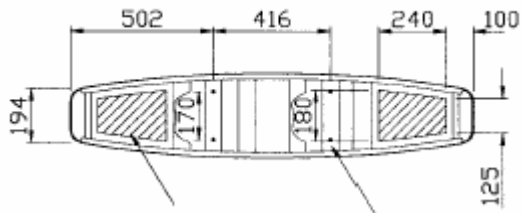
Рис.5.3. HiddenGate NC 1800



ВАЖНО:
 Любые горизонтальные трубы и трубопроводы, проходящие под поверхностью, должны обходить места крепления HiddenGate.



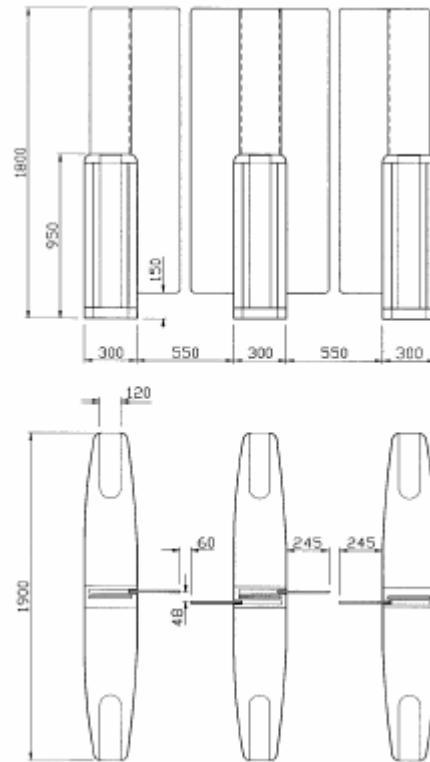
Конкретно для UNI 9858, тип RCK250. Основание плоское с разностью уровней +/- 5 мм в области основания HiddenGate. 1500 x 500 x 150 минимальной глубины, через кабинет.



Трубопроводы и кабели для подъема на затененной площади

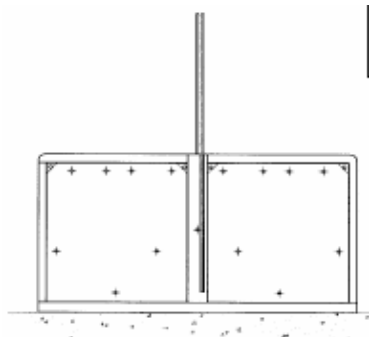
Расположение напольного якоря, сверлить отверстие диаметром 12 мм и глубиной 100 мм минимум, допуск на сборку +/-2 мм (просверлено во время монтажа)

Рис.5.4. HiddenGate NO 1200
(Панели показаны в закрытом положении)



ВАЖНО:

Любые горизонтальные трубы и трубопроводы, проходящие под поверхностью, должны обходить места крепления HiddenGate.



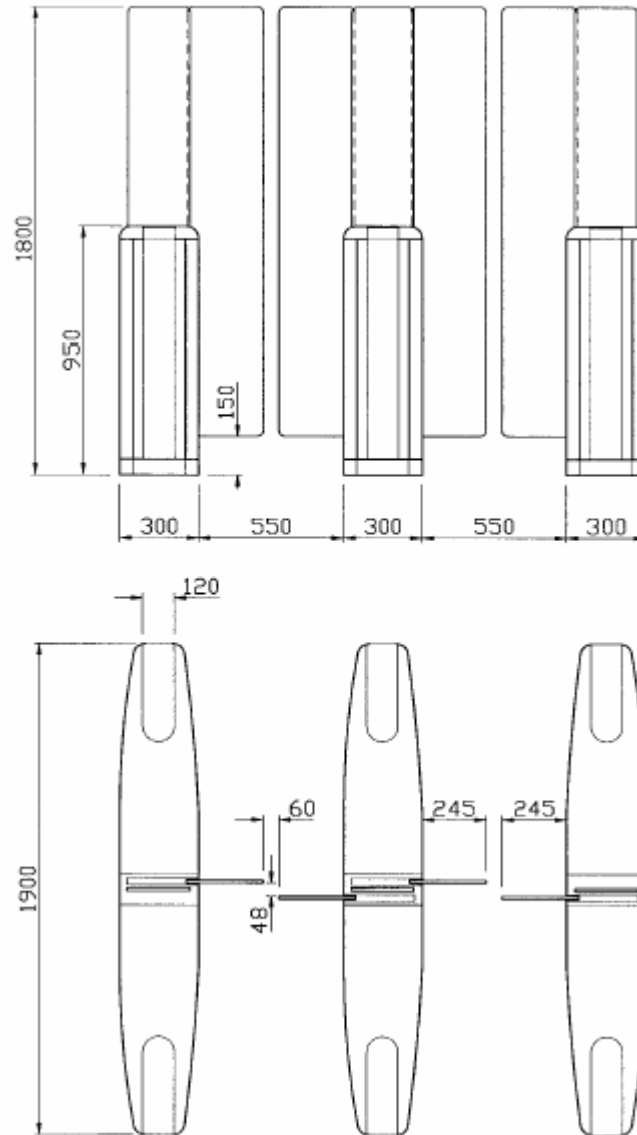
Конкретно для UNI 9858, тип RCK250. Основание плоское с разностью уровней +/- 5 мм в области следа HiddenGate. 2000 x 500 x 150 минимальной глубины, через кабинет.



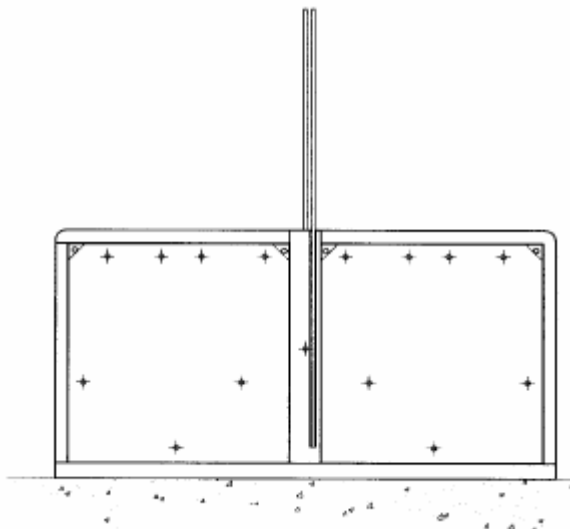
Трубопроводы и кабели для подъема на затененной площади

Расположение напольного якоря, сверлить отверстие диаметром 12 мм и глубиной 100 мм минимум, допуск на сборку +/-2 мм (просверлено во время монтажа)

Рис.5.5. HiddenGate NO 1800
 (Панели показаны в закрытом положении)



ВАЖНО:
 Любые горизонтальные трубы и трубопроводы, проходящие под поверхностью, должны обходить места крепления HiddenGate.



Конкретно для UNI 9858, тип RCK250. Основание плоское с разностью уровней +/- 5 мм в области основания HiddenGate. 2000 x 500 x 150 минимальной глубины, через кабинет.



Трубопроводы и кабели для подъема на затененной площади

Расположение напольного якоря, сверлить отверстие диаметром 12 мм и глубиной 100 мм минимум, допуск на сборку +/-2 мм (просверлено во время монтажа)

РАЗМЕЩЕНИЕ БЛОКА

При планировании размещения блока HiddenGate необходимо обратить внимание на следующее:

- Оставить 50 мм в задней части HiddenGate, чтобы обеспечить перемещение панели бокового доступа.

СВЕРЛЕНИЕ ПОЛА

Следующие принципы приведены для правильной установки блока.

- Внимательно разметьте позиции креплений в полу, как показано на соответствующем рисунке, проверьте правильность размещения стояков трубопровода.
- Если HiddenGate монтируется как установка со сложной структурой, рекомендуется разметить и проверить все позиции под крепления и трубопроводы, перед тем как начать сверлить.
- Установите блок над размеченными позициями, проверьте совмещение болтов и отверстий под трубопроводы с разметкой.
- Проверьте все зазоры, примыкающие к барьерам или стене.

Когда убедитесь, что все сделано правильно, уберите блок и сверлите пол. Посадите анкерные болты.

КОМПЛЕКТ ИНСТРУМЕНТОВ ДЛЯ МОНТАЖА

• Первый проход (FL)

Наименование	Количество
Кабинеты HiddenGate	2
Затворные ключи панели бокового доступа (12 мм стеклянная створка)	2
(12 мм стационарная стеклянная створка)	2
Анкерные болты 8 (16 для нормально-открытой версии)	2

• Следующий проход (NL)

Наименование	Количество
Кабинет HiddenGate	1
Затворные ключи панели бокового доступа (12 мм стеклянная створка)	2
(12 мм стационарная стеклянная створка)	2
Анкерные болты 4 (8 для нормально-открытой версии)	1

ВВОД В ЭКСПЛУАТАЦИЮ (ПУСК)

ЗАМЕЧАНИЕ: HiddenGate обычно поставляются в собранном виде и требуется только прикрепить их к полу. В особых случаях Стеклянные створки, Стационарные Стеклянные створки и Панели Бокового Доступа крепятся после установки.

Для установки HiddenGate рекомендуются следующие процедуры:

- Разметьте границы меленым шнуром для выравнивания блоков.
- Поместите блоки на требуемые места.
- Убедитесь, что блоки установлены параллельно и правильно выровнены.

Это наиболее важно для правильной работы системы

- Разметьте положение отверстий для крепежа в полу.
- Переместите блоки и просверлите отверстия для крепежа анкеров в полу.
- Верните блоки обратно и прикрепите их к полу крепежными анкерами.
- Убедитесь, что рама находится на нужном уровне, проверьте ее поперечное и продольное направление, используйте регулировочные прокладки и все прочие необходимые меры, чтобы достигнуть требуемого результата.
- Если панель скользит в открытой щели, она должна быть равноудалена от краев щели (slot).
- Панель должна быть установлена перпендикулярно пазу.
- В открытом положении край панели должен быть параллелен пазу.

Механизм, приходящий в контакт с любыми частями паза (casework).

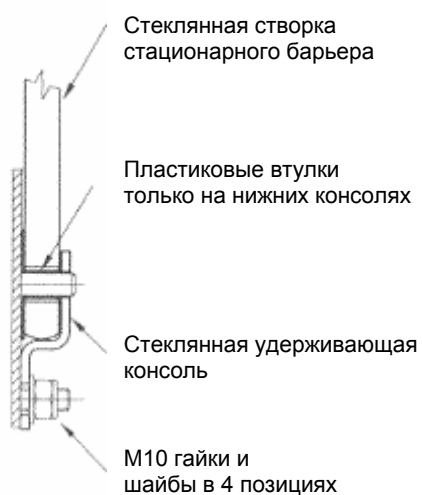
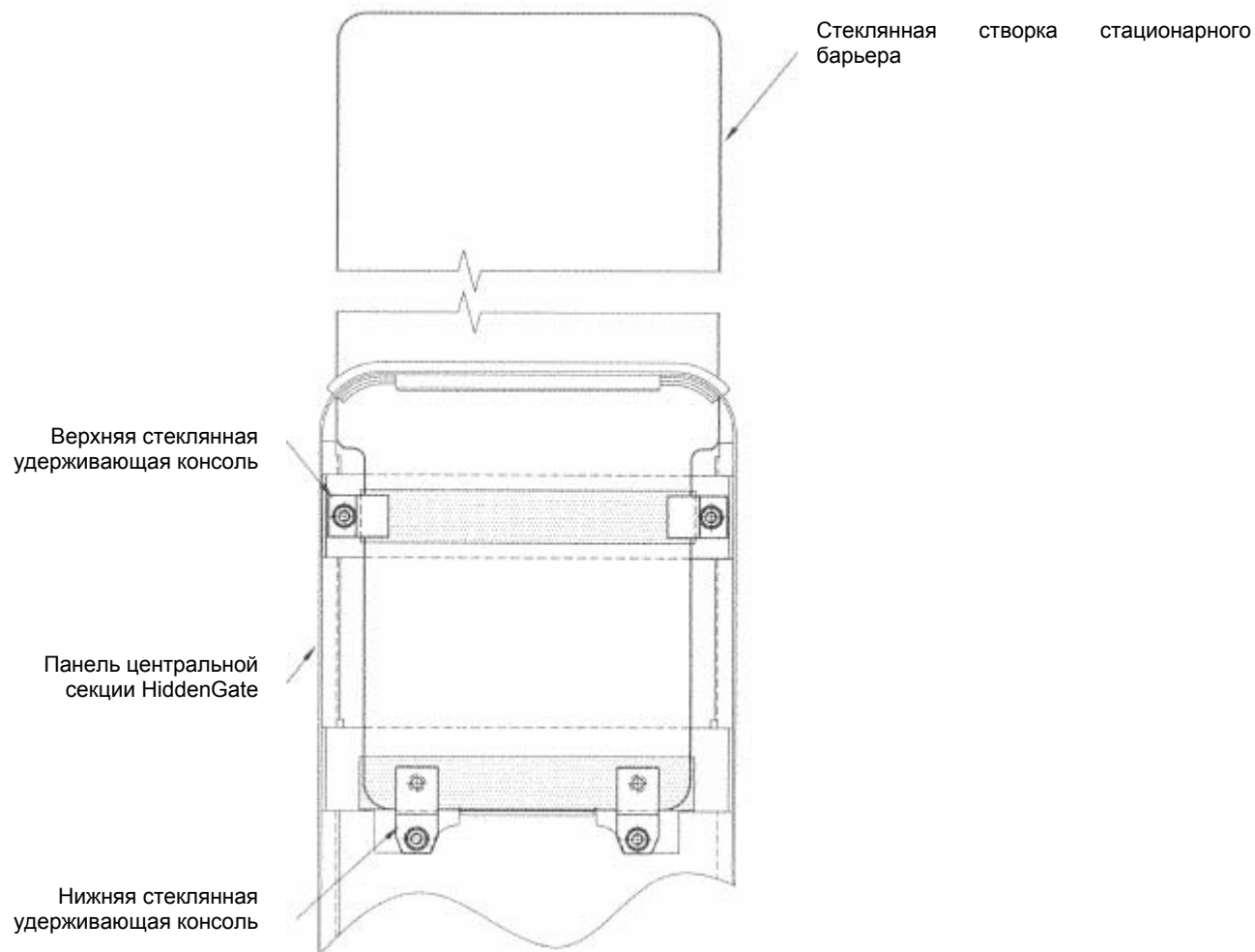
- Для осуществления необходимой регулировки ослабьте болты, крепящие механизм к раме и к верхней фиксирующей консоли, и отрегулируйте винт без головки в подтверждение.
- По достижении идеального положения затяните все ранее ослабленные болты.

УСТАНОВКА СТЕКЛЯННЫХ СТВОРОК

• Стеклянная створка стационарного барьера

Эту створку необходимо установить раньше других панелей.

Рис. 5.6. Подробности установки стеклянной створки стационарного барьера

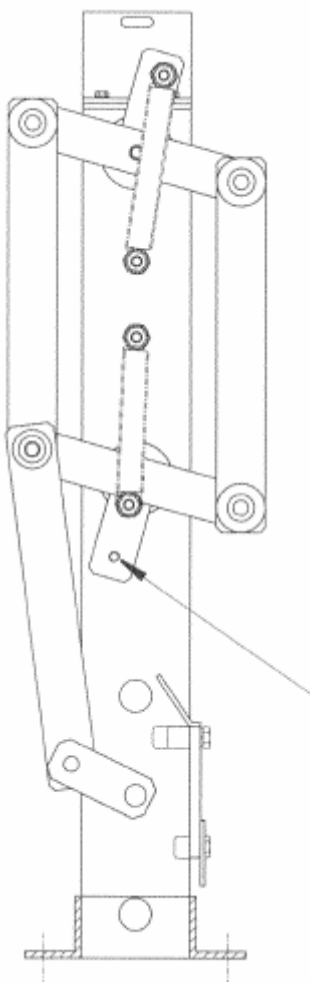


- Установите стеклянную створку стационарного барьера в среднюю щель центральной секции и немного отклоните назад.
- Опустите на позицию и совместите отверстия в нижнем краю стекла над опорными штифтами. Отклоняйте назад до тех пор, пока створка не встанет перпендикулярно.

➤ Посадите четыре удерживающие консоли, как показано, позаботьтесь о том, чтобы вставить пластиковые втулки только в нижние консоли.

- **Стеклопанель**

Рис. 5.7. Размещение механизма для установки створки



Во время установки стеклянной створки установите здесь болт М10 х 30.

ЗАМЕЧАНИЕ: Стеклопанель должна устанавливаться двумя людьми, вследствие массы створки и требуемой помощи.

Механизм имеет только два положения равновесия, вследствие эффекта возвращающей силы рессоры или рессор. Большое внимание должно уделяться движению рукояток, соединенных с рессорой, при перемещении механизма вручную.

- Рукоятки механизма должны быть установлены в позицию, позволяющую перемещение рукоятки.
 Анкерные болты и механизм должны быть зафиксированы в этой позиции посредством болтов М10 х 30, размещенных, как показано на декоративной стеклянной створке.
- Во время поддерживания двери, отвинтите втулки рукоятки и переместите болты.
- Установите новую дверь в проем кабинета и поместите ее на рукоятки таким образом, чтобы болты вошли в соответствующие втулки.
- Затяните болты с усилием, не превышающем 100 Нм.
- Используйте связывающий компаунд для закрепления болтов на позиции и установите стопорные кольца на болтах.
- Уберите болты, использовавшиеся для блокировки механизма.

Когда дверь установлена, положение механизма должно быть отрегулировано так, чтобы соблюдались следующие условия:

- Стеклопанель в проходе должна быть всегда равноудалена от краев (около 6 мм)
- Дверь должна находиться под прямым углом к кабинету
- При открытии края двери должны быть параллельны плоскости кабинета
- Дверь должна открываться и закрываться при помощи концевых выключателей без касания рамы кабинета.

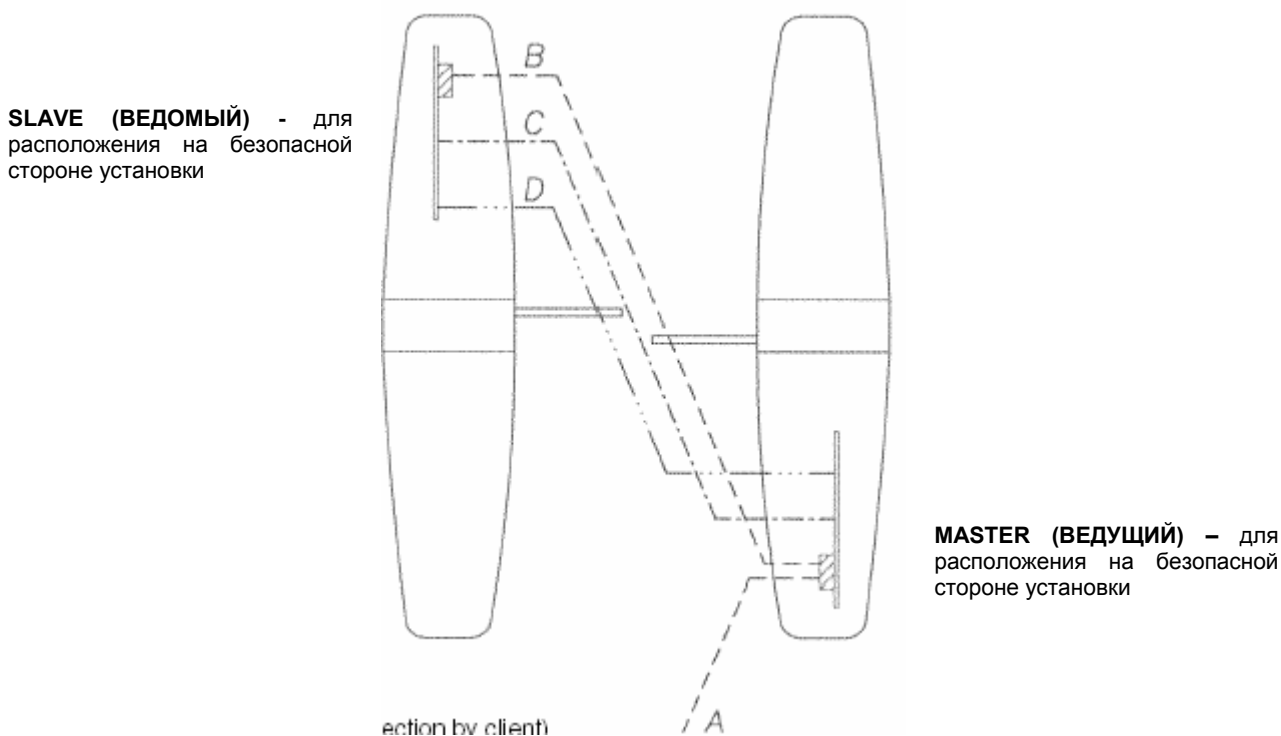
Для осуществления этих операций должны быть ослаблены болты, крепящие механизм к раме и верхний поддерживающий элемент, затем приладить винты без головки для поддержки; затем проверить затяжку всех болтов.

- В конце проверьте правильность перемещения механизма.

ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ ПОДСОЕДИНЕНИЯ

ЗАМЕЧАНИЕ: Следующие действия должны осуществляться квалифицированным электриком.

Рис. 5.8. Подготовка базового электрического интерфейса



A = 230 В Входящая питающая сеть (подсоединяется клиентом)

B = 230 В Объединяющая линия (подсоединяется GI)

C = I2C BUS (подсоединяется GI)

D = VBU опция (подсоединяется GI)

Все кабели и трубопроводы обеспечиваются клиентом и должны быть на своем месте перед установкой.

См. рис. 5.9 - 5.12 для идентификации электропроводки и рис. 5.13 – 5.16 – подключение клиента.

- Убедитесь, что входящая питающая сеть отключена.
- Протяните кабель питающей сети через HiddenGate по направлению к контактной колодке связи питающей сети, смежной с MCB.
- Повторите и снимите оплетку с кабеля питающей сети.
- Ослабьте болты контактной колодки, вставьте соответствующие провода и затяните.
- Зажмите кабель, используя затяжку для кабеля, через основание монтажного блока MCB.
- Повторите эту процедуру для силовой связи между Ведущим и Ведомым.
- Подсоедините кабель I2C BUS между Ведущим и Ведомым, используя прилагаемые контактные связные колодки.

Заземление

Эффективное заземление необходимо для безопасной работы ворот. Убедитесь, что все металлические части ворот заземлены.

Подсоединение питающей батареи

Если система оснащена батареей, то подсоедините линию питающей батареи к соответствующим терминалам на ведущей и ведомой логических панелях.

Соединение с линией последовательной передачи RS485

Если система оснащена линией последовательной передачи RS485, подсоедините линию передачи данных к соответствующим терминалам на ведущей логической панели. Спецификация кабеля – кабель UTP CAT5 (переплетение четырех жил).

Соединение с удаленным контролем

Если установлена система удаленного контроля, подсоедините кабель к соответствующей ПП на ведущей логической панели (COMR1).

Соединение с контролем за аварийными ситуациями

Если установлена система контроля за аварийными ситуациями, подсоедините кабель к соответствующей ПП на ведущей логической панели.

Соединение со считывающим устройством

Подсоедините кабель к соответствующей ПП на ведущей логической панели.

Соединение с клиентом

См. Рис. 5.9 – 5.16.

ЗАМЕЧАНИЕ: Контакты имеют 0 В, режимы N/O или N/C, изменяемые посредством установки джампера. Напряжение 24 В , 1А max.

Рис.5.10. Схема электропроводки HGNC Ведомого

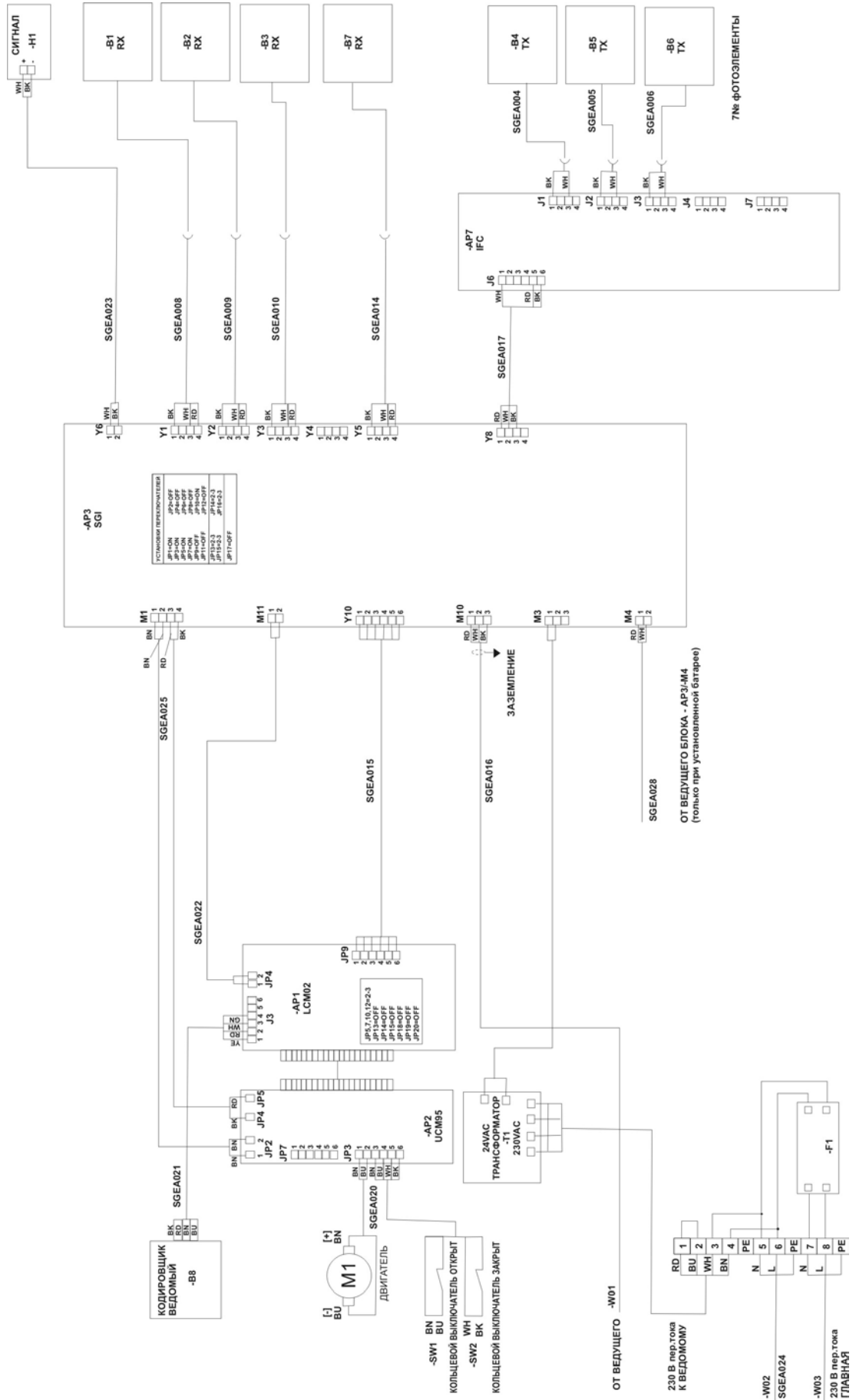


Рис. 5.12. Схема электропроводки HGNO Ведомого

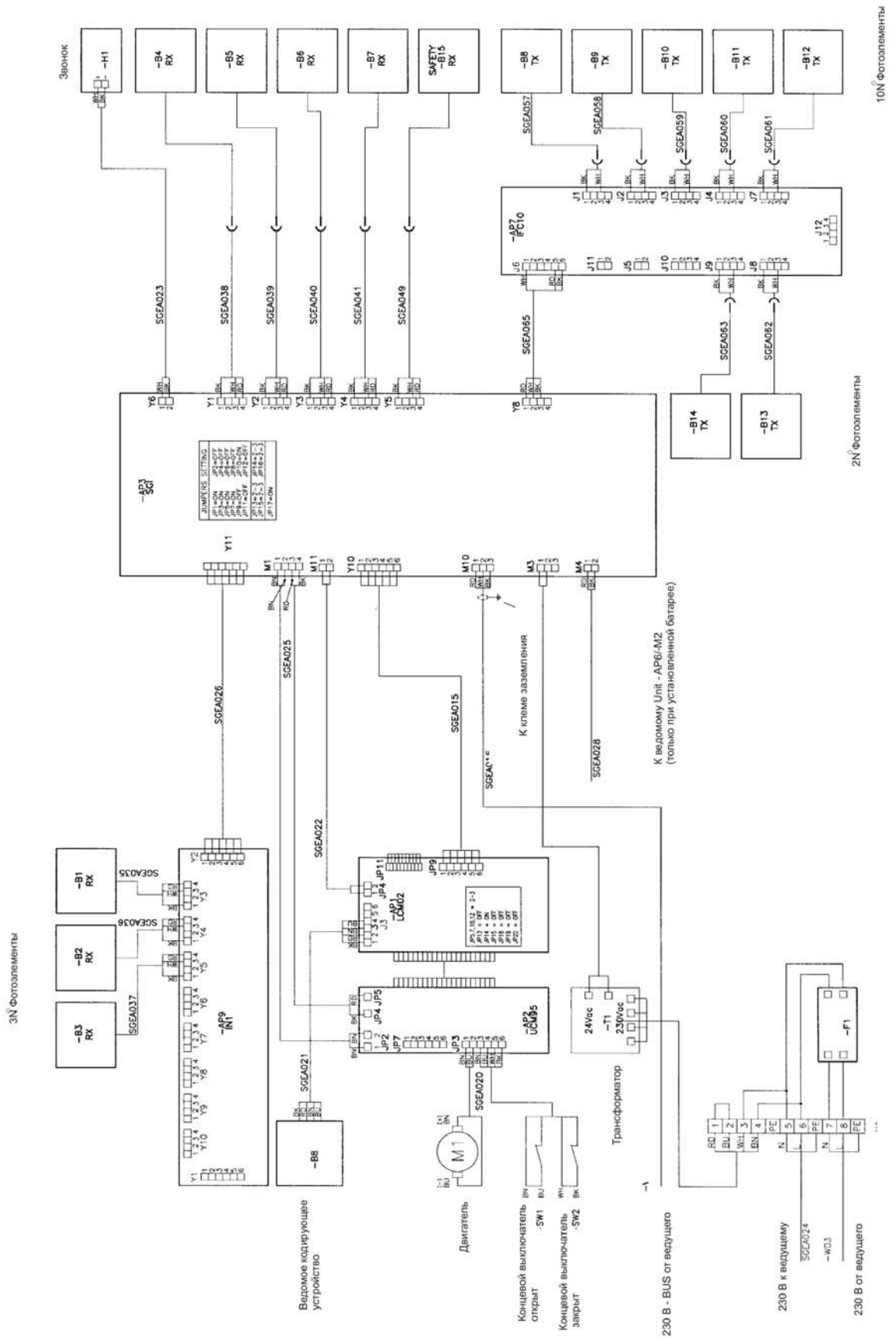


Рис. 5.13 Светофор

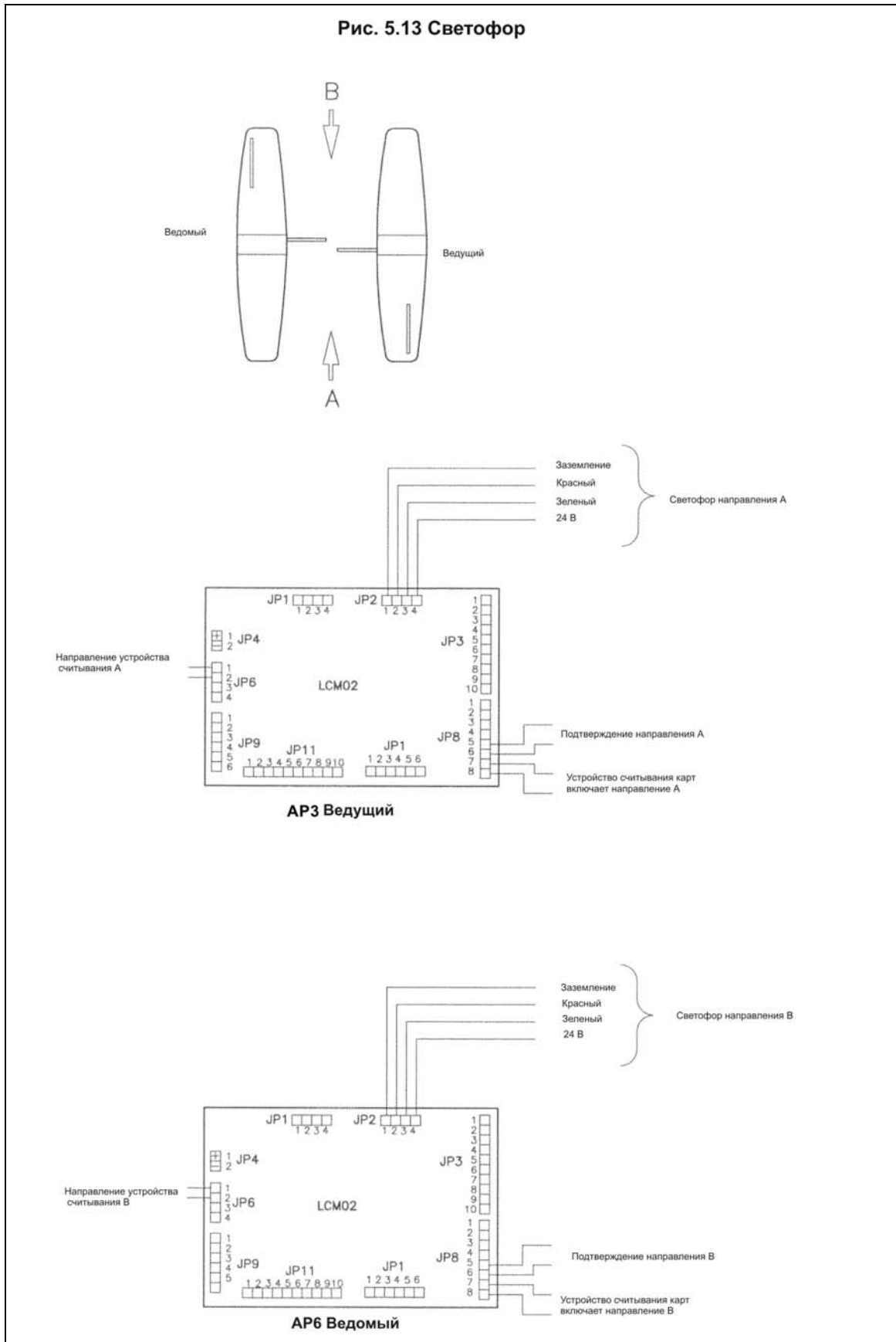


Рис. 5.14 Аварийные ситуации и пиктограммы

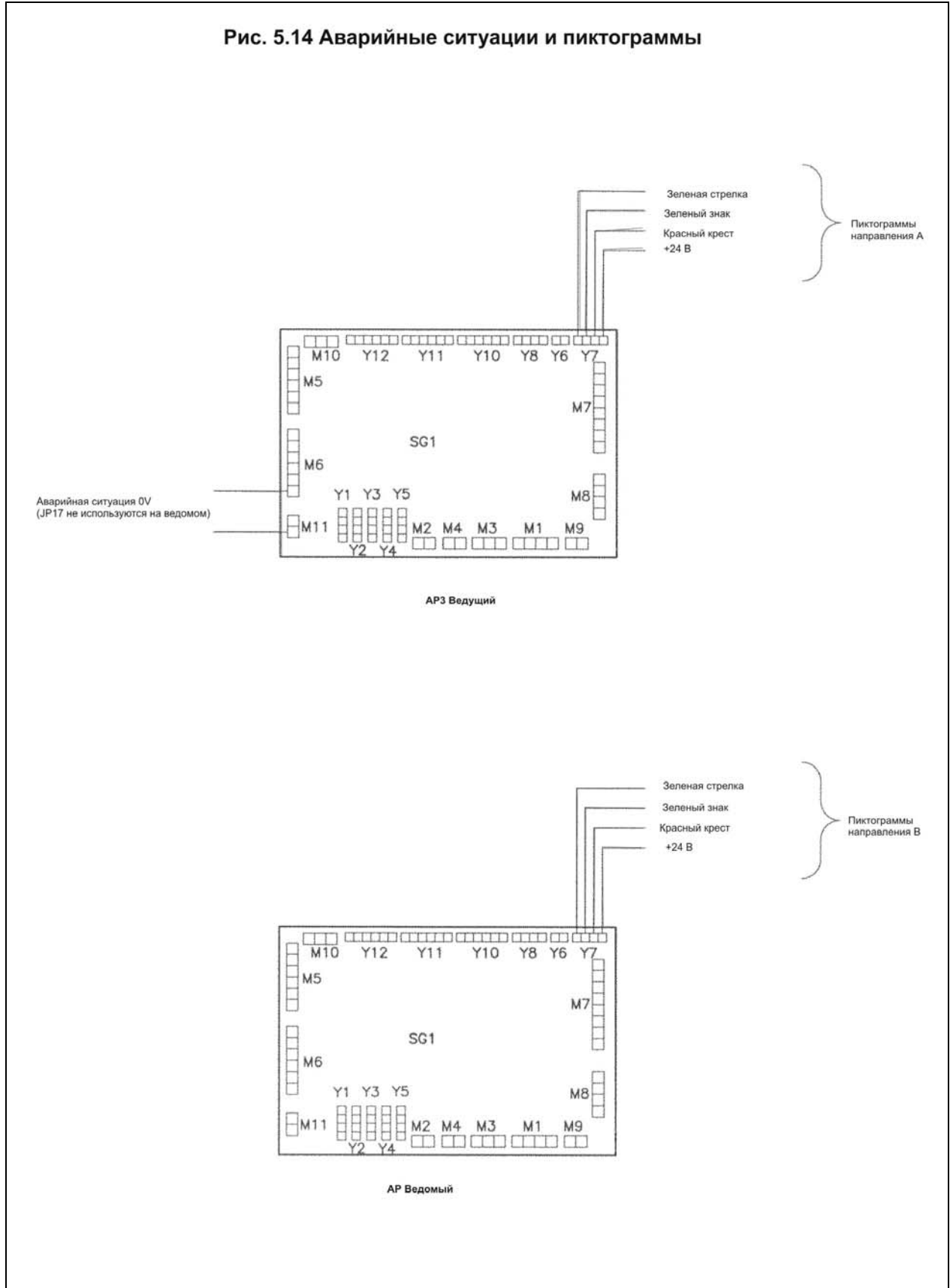


Рис. 5.15 RS 485 Подробности связи интерфейса (Варианты)

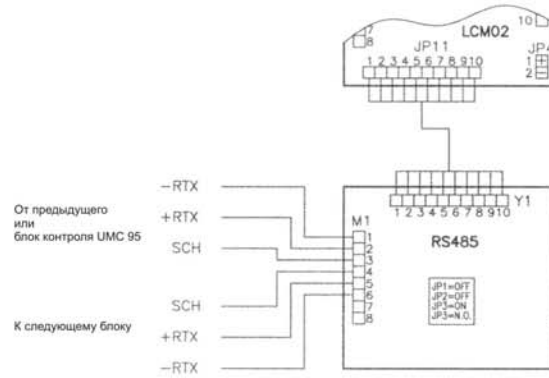
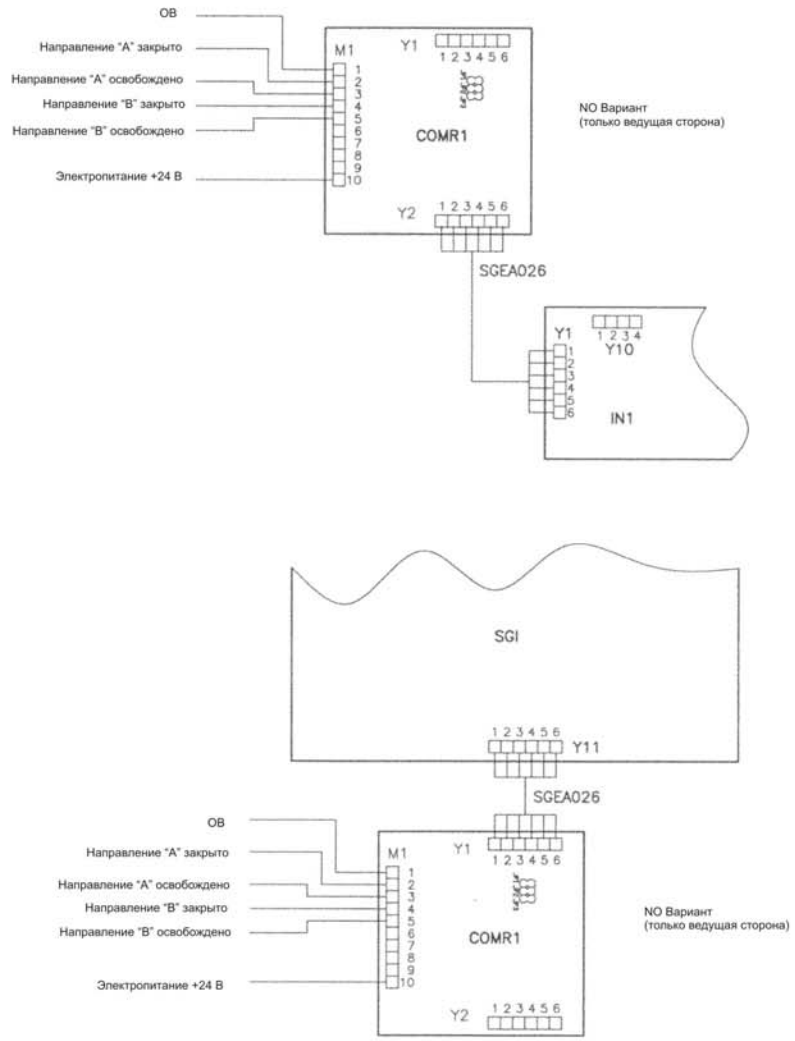


Рис. 5.16 COMR1 Подробности связи интерфейса (Варианты)



РАЗДЕЛ 6

Техническое обслуживание

ОБЩИЙ УХОД

Доступ к электрической установке имеет только технический персонал компании Gunnebo Italdis. Все процедуры технического обслуживания должны осуществляться с выключенным от питания оборудованием (главный выключатель в положении «0»).

ВНИМАНИЕ! Даже когда главный выключатель установлен на «0», кабель электроснабжения и клемма перед главным выключателем находятся под напряжением (230 В)!

Главный выключатель размыкателя (расстояние разъединения минимум 3 мм) должен быть подготовлен до начала установки Hidden Gate. Этот выключатель должен иметь возможность блокировки ключом для защиты обслуживающего инженера во время технического обслуживания. Hidden Gate следует регулярно мыть и смазывать, используя следующие утвержденные материалы.

ПРОЦЕДУРЫ ОТЧИСТКИ:

Процедуры регулярной очистки, вся отделка

Моющее средство: мыло или мягкое моющее средство.

Действие: протереть губкой, смоченной чистой водой, вытереть насухо.

Стойкие пятна и обесцвечивание, вся отделка

Моющее средство: мягкие моющие растворы или отечественные моющие средства

Действие: сполоснуть чистой водой, вытереть насухо.

Масло, следы смазки, вся отделка

Моющее средство: органические растворители (ацетон, спирт, трихлорэтан).

Действие: после вымыть с мылом и водой, сполоснуть чистой водой, вытереть насухо.

Ржавчина и другие продукты коррозии, отделка из нержавеющей стали

Моющее средство: щавелевая кислота. Очищающий раствор наносится тампоном и оставляется на 10 – 15 минут, затем смывается водой. Можно продолжить использование отечественного моющего средства для окончательной очистки.

Действие: хорошо сполоснуть чистой водой (следует соблюдать меры предосторожности при работе с окисными моющими средствами).

Незначительные царапины на окрашенных поверхностях

Моющее средство: легко потереть абразивной пастой. Сполоснуть водой и высушить. Нанести краску для чистовой отделки тонким слоем.

Действие: Выдержать 2 недели до высыхания. Растушевать границы окрашенной зоны, используя мелкую абразивную пасту.

Глубокие царапины, вызывающие появление ржавчины

Моющее средство: Устраните ржавчину маленьким острым ножом. Используйте коррозионно-стойкую краску (красный оксид). Заполните царапины наполнителем прямо под полированную поверхность. Далее выполняйте процедуры, предназначенные для удаления незначительных царапин.

Текущее техническое обслуживание

• Основные указания

Механизм следует регулярно осматривать и мыть, чтобы содержать все его узлы в хорошем состоянии и для проверки признаков износа.

Если не осуществить замену резинового профиля поврежденных дверей, это может привести к потере ограничения усилия при закрытии дверей.

ЗАМЕЧАНИЕ: Следующие указания относятся к установке, в которой среднее число проходов за год около миллиона. При эксплуатации в пыльных условиях увеличивается частота инспекций.

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ: Чтобы избежать поражения электрическим током, перед инспектированием механизма убедитесь, что электроэнергия не подводится и батареи не подсоединены.

- **Смазочные материалы**

Для смазки частей, подверженных износу, используйте смазочное вещество типа Molycote BR2 Plus или подобное ему, содержащие графит или сульфид молибдена (MoS₂).

Не смазывайте движущиеся части, кроме специально указанных в этом Руководстве. Использование смазки может привести к росту количества пыли, которая может замедлить работу механизма.

- **Детали**

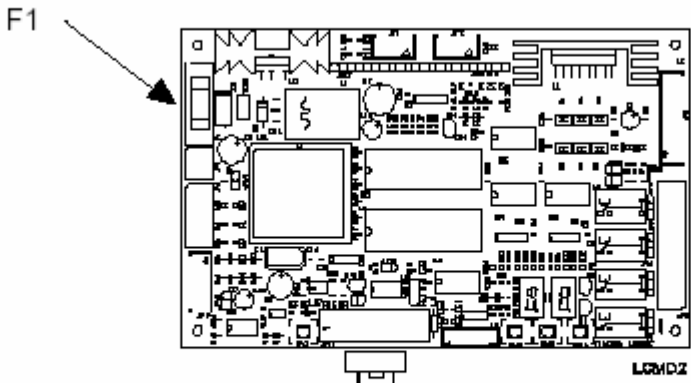
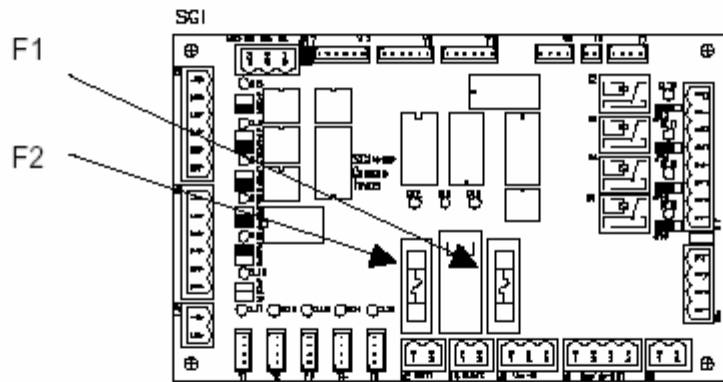
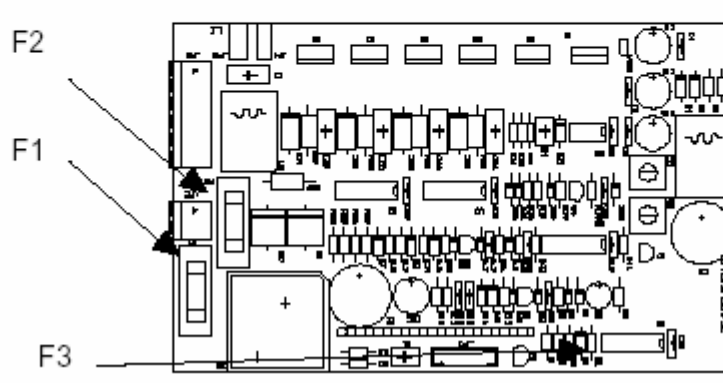
Ежегодные проверки (производятся при отключенном электричестве и батарее)

Кабели и соединительные звенья (производятся при отключенном электричестве и батарее)

- Проверьте, что соединительные звенья проводов крепко закреплены.
- Проверьте, что клеммы полностью затянуты.
- Проверьте, что изоляция проводов находится в хорошем состоянии и трубопроводы не повреждены.
- Проверьте, что крепления механизма, болты и винты без головки кодирующего устройства затянуты.
- Осуществите основную проверку, как описано выше.

Электрические цепи

В случае аварии не требуется никакого текущего технического обслуживания отдельно от замены плавкого предохранителя

ПАНЕЛЬ	РАСПОЛОЖЕНИЕ	ПРЕДОХРАНИТЕЛЬ
BOARD LCM02	LAYOUT 	FUSE F1 = 3,15 F
SGI		F1 = 2 F F2 = 6,3 F
UCM95		F1 = 4 F F2 = 6,3 F F3 = 1 F

ОСНОВНЫЕ ДЕТАЛИ ТЕХНИЧЕСКОГО ОБСЛУЖИВАНИЯ

Убедитесь, что агрегат поддерживается в чистом состоянии.

Замена LCM02

ЗАМЕЧАНИЕ: Перед заменой ПП, запишите позиции джамперов и соединительных звеньев. Легче всего заменить сразу и LCM02 и UCM95.

При замене убедитесь, что переоборудована правильная конфигурация EPROM (ЭСППЗУ)

- Отсоедините электропитание.
- Уберите все соединительные звенья с ПП (так же, как и те, которые присоединены к карте UCM95).
- При необходимости уберите стойки для ПП.

- Отсоедините плоский кабель от UCM95
- Подсоедините джамперы к НОВОЙ ПП.
- Вставьте оригинальный EPROM из старого блока в новый ПП.
- Опять подсоедините кабели и соединительные звенья
- Замените ПП.
- Опять подсоедините электропитание.
- Переведите переключатель в положение ON на блоке и верните его к нормальной работе.

Замена UCM95

ЗАМЕЧАНИЕ: Легче всего заменить сразу и UMC95 и LCM02.

- Отсоедините электропитание
- Уберите все соединительные звенья с ПП.
- При необходимости уберите крепление ПП.
- Отсоедините плоский кабель от UCM95
- Опять подсоедините кабели и соединительные звенья.
- Замените ПП.
- Опять подсоедините электропитание.
- Переведите переключатель в положение ON на блоке и верните его к нормальной работе.
- Отрегулируйте расположенный на панели потенциометр, как описано на странице 18.

Замена других интерфейсных карт

Другие интерфейсные карты могут быть установлены по договоренности в установленное время. Следуйте тем же процедурам, какие описаны выше.

ЗАМЕЧАНИЕ: Перед заменой ПП, запишите позицию джамперов и соединительных звеньев. JP 17 не используется на ведомой SGI.

Замена фотоэлемента

При замене фотоэлемента следуйте нижеописанным операциям

- Отсоедините электропитание;
- Замените устройство;
- Проверьте все значимые соединения;
- Подключите электропитание;
- Проведите проверку фотоэлемента;
- Вернитесь к нормальной работе.

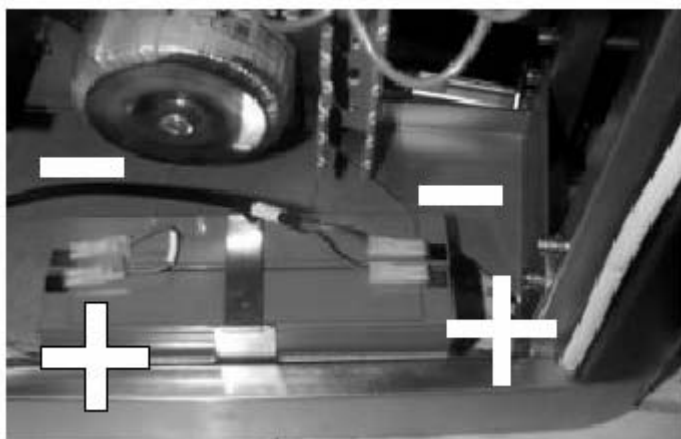
Замена кодирующего устройства

При замене кодирующего устройства следуйте нижеописанным операциям

- Отсоедините электропитание;
- Замените устройство;
- Проверьте все значимые соединения;
- Подключите электропитание;
- Проведите проверку механизмов;
- Вернитесь к нормальной работе.

Замена батарей

Эта операция должна проводиться персоналом, имеющим разрешение от Gunnebo Italdis S.p.A. Hidden Gate должны быть отсоединены от систем электропитания перед заменой батарей.

Позиционирование и соединение:

- Утилизация: батареи должны быть утилизированы или повторно использоваться в соответствии с местными экологическими требованиями.

- Подтекание: замените батареи, которые подтекают. Перед установкой новых батарей, осторожно устраните протечку с поверхностей, она может корродировать.

Не используйте не перезаряжаемые батареи. Они могут стать причиной повреждений или быть опасными для людей.

Уберите батареи из Hidden Gate перед утилизацией Hidden Gate.

ОБНАРУЖЕНИЕ ОШИБКИ

Контролирующая логика LCMO2 в нормальной работе.

Во время нормальной работы механизма, контролирующая логика отображает состояние определенных сигналов. Это делает возможной осуществлять быструю проверку определенных функций системы.

Таблица 6.1. Обнаружение ошибки

Признак	Проверка	Действие
Створки не двигаются	Проверка входного напряжения питающей сети и 24 В электроснабжения на логических панелях	<ul style="list-style-type: none"> • Замена трансформатора
	Плавкие предохранители на всех трех логических панелях	<ul style="list-style-type: none"> • Замена, если требуется • Повышение чувствительности
	Проверка функции всех логических панелей на каждой электроплате, особенно на карте UCM95	<ul style="list-style-type: none"> • Замена, если требуется
	Входы устройства считывания карт	<ul style="list-style-type: none"> • Убрать соединительные звенья устройства считывания и соединить параллельно входу
Аварийные состояния блока	Фотоэлементы, диагностическая проверка с использованием Ведущего LCM02, чтобы проверить, все ли фотоэлементы работают	<ul style="list-style-type: none"> • Замена неисправных фотоэлементов, если требуется
	Батареи	<ul style="list-style-type: none"> • Батареи могут нуждаться в замене (если они были установлены). Если они не были установлены, функция самотестирования будет выведена из строя изменением значимого параметра.
Створки не закрываются после прохождения	Фотоэлемент обеспечения безопасности	<ul style="list-style-type: none"> • Замена, если требуется
	Установка потенциометра на UCM95 Рабочая карта может быть слишком высокой	<ul style="list-style-type: none"> • Замена рабочей карты, если требуется
	Кодирующие устройства, диагностическая проверка с использованием LCM02	<ul style="list-style-type: none"> • Замена, если требуется
Створки не возвращаются при столкновении с препятствием	Установки параметра и потенциометр на карте UCM95	<ul style="list-style-type: none"> • Замена карты, если требуется
Створки вибрируют в открытом положении	Два винта без головки, крепящие кодирующее устройство к двигателю	<ul style="list-style-type: none"> • Затянуть
Створки не открываются и не закрываются правильно	Установки параметра и потенциометр на рабочей карте UCM95	<ul style="list-style-type: none"> • Замена рабочей карты, если требуется
	Кодирующие устройства, диагностическая проверка с использованием LCM02	<ul style="list-style-type: none"> • Замена, если требуется
Створки неправильно устанавливаются при включении питания или перезапуске	Два микровыключателя расположены правильно и функционируют	<ul style="list-style-type: none"> • Регулировка или замена, если требуется
Створки открываются и закрываются слишком быстро	Кодирующие устройства и их настройки	<ul style="list-style-type: none"> • Замена, если требуется

РАЗДЕЛ 7

Запасные части

РЕКОМЕНДУЕМЫЕ ЗАПАСНЫЕ ДЕТАЛИ

Перечисленные количества предназначаются для турникета HiddenGate по истечении 24 месяцев.

Таблица 7.1. Рекомендуемые вклады запчастей

Код	Описание	Количество
ESC0217	Контролирующая карта LCM02 без EPROM	1
ESC0227	Карта UCM95	1
ESC0237	SGI карта	1
ESE0319	Инфракрасный датчик – излучатель	1
ESE0318	Инфракрасный датчик – приемник	1
ESE1701	Кодирующее устройство	1
EIN1302	Микровыключатель MS 15	1

ЗАМЕЧАНИЕ: Перечисленные детали подходят для всех полнопанельных Hidden Gates.

Рисунок 7.2. Полнопанельный рабочий агрегат в разобранном виде

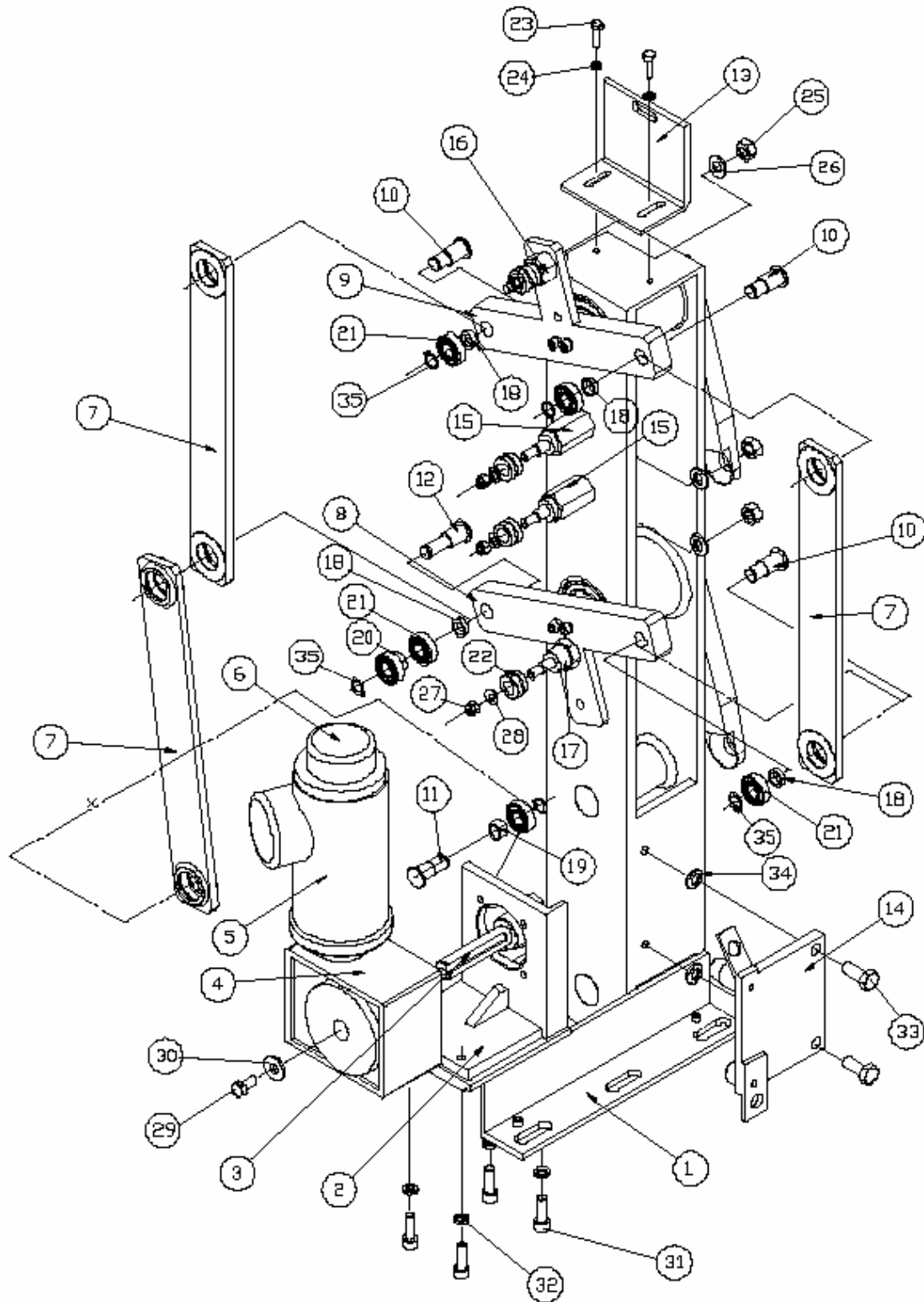


Таблица 7.3. Полнопанельный механизм в разобранном виде со всеми позициями

Пункт	Описание	Количество
01	Плата - основание	1
02	Поддержка редукционной передачи	1
03	Вал	1
04	NMRV 040 Редукционная передача	1
05	Электродвигатель	1
06	Кодирующее устройство	1
07	Направляющая планка	1
08	Нижняя кулиса	1
09	Верхняя кулиса	1
10	Шарнирный болт 1	3
11	Шарнирный болт 2	1
12	Шарнирный болт 3	1
13	Втулка	1
14	Плата поддержки микровыключателя	1
15	Шестиугольный болт 1	2
16	Шестиугольный болт 2	1
17	Шестиугольный болт 3	1
18	Прокладка 1	4
19	Прокладка 2	1
20	Прокладка 3	1
21	6001- 2RS Подшипник	6
22	NA 4900 Подшипник с внутренним кольцом	4
23	M6x20 Шестиугольный лицевой болт	2
24	D=6 Шайба	2
25	M10 Самоблокирующаяся гайка	4
26	D=10 Шайба	4
27	M8 Самоблокирующаяся гайка	4
28	D=8 Шайба	4
29	M8x16 Шестиугольный лицевой болт	1
30	D=8x32x2,5 Шайба	1
31	M8x25 Шестиугольный болт с потайной головкой	4
32	A8 Разводная шайба	4
33	M10x25 Шестиугольный лицевой болт	2
34	A10 Разводная шайба	2
35	E12 Зажим	5

см. Drg No D0000393 Rev B – полная спецификация.

Словарь специальных терминов

EnableAll (high)	Этот байт содержит информацию об аномальных сигналах тревоги. Установка бита на 1 активирует соответствующую тревогу.
EnableAll (low)	Этот байт содержит информацию о сигналах тревоги. Установка бита на 1 активирует соответствующую тревогу.
KxHigh	Верхняя часть маски, которая устанавливает различные функции для реле. Эти функции проходят через два фильтра.. Один разрешает выполнение логических операторов ИЛИ и И, второй устанавливает полярность реле. Для конфигурирования реле требуются два параметра KxHigh и KxLow.
KxLow	Нижняя часть маски. Управляет 8 функциями, которые могут быть обработаны двумя фильтрами в KxHigh.
PoffsetAp	Показывает, что створки находятся в открытом положении.
PoffsetCL	Показывает, что створки находятся в закрытом положении.
PvelAzz	Скорость во время нулевого цикла.
Prisposta	Скорость реакции на изменение установок скорости.
PprecObiet	Реакция позиции створок турникета.
PvelMinAp	Минимальная скорость открытия створок турникета.
PvelMaxAp	Максимальная скорость открытия створок турникета.
PvelMinCh	Минимальная скорость закрытия створок турникета.
PvelMaxCh	Максимальная скорость закрытия створок турникета.
PprecVelo	Быстрота позиционирования створок турникета.
PreleaseCh	Начало торможения во время закрытия.
PreleaseAp	Начало торможения во время открытия.
PcurvaAp	Кривая торможения во время открытия.
PcurveCh	Кривая торможения во время закрытия.
PallAllPause	Задержка после размыкания фотоэлемента.
PcorrOstacoloAp	Чувствительность обнаружения в фазе открытия.
PcorrOstacoloCh	Чувствительность обнаружения в фазе закрытия.
PtimeMov	Время паузы.
Pgenerali	Разблокированное состояние во время получения сигнала от считывающего устройства.
PmaxMemo	Максимальное число разрешений, которое может быть запомнено.
PulseCont	Устанавливает длительность подсчета темпа.
TresAll	Задержка сигнала тревоги после того, как он был устранен.
EnAllamil	Активация или деактивация состояния тревоги.
Solenoid	Электромагнитное устройство.
Parameter	Любые постоянные или предельные значения.

РАЗДЕЛ 8

Табличные приложения

Таблица 8.1. Таблица десятичных, шестнадцатеричных и двоичных переходов

Десятичный	Шестнадцатеричный	Двоичный	Десятичный	Шестнадцатеричный	Двоичный	Десятичный	Шестнадцатеричный	Двоичный	Десятичный	Шестнадцатеричный	Двоичный
0	00	00000000	64	40	01000000	128	80	10000000	192	C0	11000000
1	01	00000001	65	41	01000001	129	81	10000001	193	C1	11000001
2	02	00000010	66	42	01000010	130	82	10000010	194	C2	11000010
3	03	00000011	67	43	01000011	131	83	10000011	195	C3	11000011
4	04	00000100	68	44	01000100	132	84	10000100	196	C4	11000100
5	05	00000101	69	45	01000101	133	85	10000101	197	C5	11000101
6	06	00000110	70	46	01000110	134	86	10000110	198	C6	11000110
7	07	00000111	71	47	01000111	135	87	10000111	199	C7	11000111
8	08	00001000	72	48	01001000	136	88	10001000	200	C8	11001000
9	09	00001001	73	49	01001001	137	89	10001001	201	C9	11001001
10	0A	00001010	74	4A	01001010	138	8A	10001010	202	CA	11001010
11	0B	00001011	75	4B	01001011	139	8B	10001011	203	CB	11001011
12	0C	00001100	76	4C	01001100	140	8C	10001100	204	CC	11001100
13	0D	00001101	77	4D	01001101	141	8D	10001101	205	CD	11001101
14	0E	00001110	78	4E	01001110	142	8E	10001110	206	CE	11001110
15	0F	00001111	79	4F	01001111	143	8F	10001111	207	CF	11001111
16	10	00010000	80	50	01010000	144	90	10010000	208	D0	11010000
17	11	00010001	81	51	01010001	145	91	10010001	209	D1	11010001
18	12	00010010	82	52	01010010	146	92	10010010	210	D2	11010010
19	13	00010011	83	53	01010011	147	93	10010011	211	D3	11010011
20	14	00010100	84	54	01010100	148	94	10010100	212	D4	11010100
21	15	00010101	85	55	01010101	149	95	10010101	213	D5	11010101
22	16	00010110	86	56	01010110	150	96	10010110	214	D6	11010110
23	17	00010111	87	57	01010111	151	97	10010111	215	D7	11010111
24	18	00011000	88	58	01011000	152	98	10011000	216	D8	11011000
25	19	00011001	89	59	01011001	153	99	10011001	217	D9	11011001
26	1A	00011010	90	5A	01011010	154	9A	10011010	218	DA	11011010
27	1B	00011011	91	5B	01011011	155	9B	10011011	219	DB	11011011
28	1C	00011100	92	5C	01011100	156	9C	10011100	220	DC	11011100
29	1D	00011101	93	5D	01011101	157	9D	10011101	221	DD	11011101
30	1E	00011110	94	5E	01011110	158	9E	10011110	222	DE	11011110
31	1F	00011111	95	5F	01011111	159	9F	10011111	223	DF	11011111
32	20	00100000	96	60	01100000	160	A0	10100000	224	EO	11100000
33	21	00100001	97	61	01100001	161	A1	10100001	225	E1	11100001
34	22	00100010	98	62	01100010	162	A2	10100010	226	E2	11100010
35	23	00100011	99	63	01100011	163	A3	10100011	227	E3	11100011
36	24	00100100	100	64	01100100	164	A4	10100100	228	E4	11100100
37	25	00100101	101	65	01100101	165	A5	10100101	229	E5	11100101
38	26	00100110	102	66	01100110	166	A6	10100110	230	E6	11100110
39	27	00100111	103	67	01100111	167	A7	10100111	232	E7	11100111
40	28	00101000	104	68	01101000	168	A8	10101000	232	E8	11101000
41	29	00101001	105	69	01101001	169	A9	10101001	233	E9	11101001
42	2A	00101010	106	6A	01101010	170	AA	10101010	234	EA	11101010
43	2B	00101011	107	6B	01101011	171	AB	10101011	235	EB	11101011
44	2C	00101100	108	6C	01101100	172	AC	10101100	236	EC	11101100
45	2D	00101101	109	6D	01101101	173	AD	10101101	237	ED	11101101
46	2E	00101110	110	6E	01101110	174	AE	10101110	238	EE	11101110
47	2F	00101111	111	6F	01101111	175	AF	10101111	239	EF	11101111
48	30	00110000	112	70	01110000	176	B0	10110000	240	FO	11110000
49	31	00110001	113	71	01110001	177	B1	10110001	241	F1	11110001
50	32	00110010	114	72	01110010	178	B2	10110010	242	F2	11110010
51	33	00110011	115	73	01110011	179	B3	10110011	243	F3	11110011
52	34	00110100	116	74	01110100	180	B4	10110100	244	F4	11110100
53	35	00110101	117	75	01110101	181	B5	10110101	245	F5	11110101
54	36	00110110	118	76	01110110	182	B6	10110110	246	F6	11110110
55	37	00110111	119	77	01110111	183	B7	10110111	247	F7	11110111
56	38	00111000	120	78	01111000	183	B8	10111000	248	F8	11111000
57	39	00111001	121	79	01111001	185	B9	10111001	249	F9	11111001
58	3A	00111010	122	7A	01111010	186	BA	10111010	250	FA	11111010
59	3B	00111011	123	7B	01111011	187	BB	10111011	251	FB	11111011
60	3C	00111100	124	7C	01111100	188	BC	10111100	252	FC	11111100
61	3D	00111101	125	7D	01111101	189	BD	10111101	253	FD	11111101
62	3E	00111110	126	7E	01111110	190	BE	10111110	254	FE	11111110
63	3F	00111111	127	7F	01111111	191	BF	10111111	255	FF	11111111

Таблица 8.2. HiddenGate N/C 2.01 и 2.02 (HCCBMGNB.201 – 2.02)

Loc	Def 00	Def 01	Def 02	Def 03	Def 04	Def 05	Переменная	Замечание	Описание
0.0.	01	01	01	01	01	01	PFineCorsa	da 0 a 1	Вид установки двигателя на ноль. 0= закрытие без концевых выключателей. 1= Закрытие и открытие с концевыми выключателями или джамперами
0.1.	0F	0F	0F	0F	0F	0F	PPassiCorsa		Устанавливает движение створки, если тип установки на ноль – 0 Считывает движение створки, если тип установки на ноль – 1 (высокий)
0.2.	01	01	01	01	01	01	PpassiCorsa+1		Устанавливает движение створки, если тип установки на ноль – 0 Считывает движение створки, если тип установки на ноль – 1 (низкий)
0.3.	08	08	10	10	08	08	Pfree		1= освобождает двигатель по достижении цели.
0.4.	01	01	00	00	01	01	PvelAzz	Passi in 1/100 sec.	Скорость во время цикла установки на ноль
0.5.	30	30	20	20	38	38	Prisposta		Ответная реакция от обратного действия.
0.6.	01	01	01	01	00	00	PprecObiet		Точность цели
0.7.	40	40	48	48	40	40	PprecVelo		Точность скорости.
0.8.	08	08	08	08	10	10	PoffsetAp	Passi	Регулировка открытой двери
0.9.	40	40	F0	F0	40	40	PvelMinAp	Passi in 1/100 sec.	Минимальная скорость открытия
0.A.	80	80	80	80	70	70	PvelMaxAp	Passi in 1/100 sec.	Максимальная скорость открытия
0.B.	B8	B8	FF	FF	C0	C0	PMinPWMAp		Пороговый минимум PWM во время открытия.
0.C.	38	38	60	60	10	10	PMaxPWMAp		Пороговый максимум PWM во время открытия
0.D.	01	01	01	01	02	02	PreleaseAp	Passi * 20	Начало разрядки двигателя во время открытия.
0.E.	50	50	50	50	50	50	PcurvaAp	da 0 a 4	Тип кривой разрядки во время открытия. 0= Линия 1= Легкий наклон 2= Сильный наклон 3= Очень сильный наклон 4= Шаг от PvelMaxAp до PvelMinAp
0.F.	08	08	08	08	10	10	PoffsetCh	Passi	Регулировка позиции закрытой двери
1.0.	40	40	F0	F0	40	40	PvelMinCh	Passi in 1/100 sec.	Минимальная скорость закрытия
1.1.	80	80	80	80	70	70	PvelMaxCh	Passi in 1/100 sec.	Максимальная скорость закрытия
1.2.	B8	B8	FF	FF	C0	C0	PMinPWMCh		Пороговый минимум PWM во время закрытия
1.3.	42	42	40	40	18	18	PMaxPWMCh		Пороговый максимум PWM во время закрытия
1.4.	01	01	01	01	03	03	PreleaseCh	Passi *	Начало разрядки двигателя во время закрытия
1.5.	28	28	28	28	28	28	03 PcurBh	da 0 a 4	03 Тип кривой разрядки во время открытия. 0= Линия 1= Легкий наклон 2= Сильный наклон 3= Очень сильный наклон 4= Шаг от PvelMaxCh до PvelMinCh
1.6.	00	00	00	00	00	00	PtimeMov		Пауза движения двигателя
1.7.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	PAIITMcmd1		1° команда выполняется в случае паузы движения 0= двигатель остановился 1= открытие 2= закрытие
1.8.	05	05	05	05	05	05	PAIITMPause	1/10 sec.	Пауза между 1° и 2° командами
1.9.	00	00	00	00	00	00	PAIITMcmd2		2° команда выполняется в случае паузы движения 0= ожидание входных командных сигналов двигателя 1= открытие 2= закрытие 3= выполнение последней команды 4= выполнение инвертированной последней команды 5= выполнение команды на командных входных сигналах
1.A.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	PAIIAICmd1		1° команда выполняется в случае сигнала от фотодатчика безопасности 0= остановка двигателя 1= открытие 2= закрытие
1.B.	05	05	05	05	05	05	PAIIAIPause	1/10 sec.	Пауза между выполнением команд 1° и 2°
1.C.	02	02	02	02	02	02	PAIIAICmd2		2° команда выполняется в случае сигнала от фотодатчика безопасности 0= ожидание входных командных сигналов двигателя 1= открытие

Loc	Def 00	Def 01	Def 02	Def 03	Def 04	Def 05	Переменная	Замечание	Описание
									2= закрытие 3= выполнение последней команды 4= выполнение инвертированной последней команды 5= выполнение команды на командных входных сигналах
1.D.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	PAIIOSCcmd1A p		1° команда выполняется в случае обнаружения препятствия во время открытия 0= остановка двигателя 1= открытие 2= закрытие
1.E.	05	05	05	05	05	05	PAIIOSPause	1/10 sec.	Пауза между выполнением команд 1° и 2°
1.F.	E0	E0	40	40	E0	E0	PAIIOSCcmd2		2° команда выполняется в случае обнаружения препятствия во время открытия 0= ожидание входных командных сигналов двигателя 1= открытие 2= закрытие 3= выполнение последней команды 4= выполнение инвертированной последней команды 5= выполнение команды на командных входных сигналах
2.0.	01	01	01	01	01	01	PcorrOstacolo Ap		Существующий порог для контроля препятствия во время открытия
2.1.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	PAIIOSCcmd1C h		1° команда выполняется в случае обнаружения препятствия во время закрытия 0= остановка двигателя 1= открытие 2= закрытие
2.2.	05	05	05	05	05	05	PAIIOSPause Ch	1/10 sec.	Пауза между выполнением команд 1° и 2°
2.3.	C0	C0	40	40	C0	C0	PAIIOSCcmd2C h		2° команда выполняется в случае обнаружения препятствия во время закрытия 0= ожидание входных командных сигналов двигателя 1= открытие 2= закрытие 3= выполнение последней команды 4= выполнение инвертированной последней команды 5= выполнение команды на командных входных сигналах
2.4.	00	00	00	00	00	00	PcorrOstacolo Ch		Существующий порог для контроля препятствия во время закрытия
3.0.	01	01	01	01	01	01	K1High	См табл. 3	См. Табл. 3. Разрешается устанавливать на реле ведущей одиночной панели LCM02 некоторые predetermined функции.
3.1.	00	00	00	00	00	00	K1Low		
3.2.	04	04	04	04	04	04	K2High		
3.3.	00	00	00	00	00	00	K2Low		
3.4.	00	00	00	00	00	00	K3High		
3.5.	00	00	00	00	00	00	K3Low		
3.6.	00	00	00	00	00	00	K4High		
3.7.	00	00	00	00	00	00	K4Low		
3.8.	02	02	02	02	02	02	K1HighSL	См табл. 3	Разрешается устанавливать на реле ведущей одиночной панели LCM02 некоторые predetermined функции.
3.9.	00	00	00	00	00	00	K1LowSL		
3.A.	08	08	08	08	08	08	K2HighSL		
3.B.	00	00	00	00	00	00	K2LowSL		
3.C.	00	00	00	00	00	00	K3HighSL		
3.D.	00	00	00	00	00	00	K3LowSL		
3.E.	00	00	00	00	00	00	K4HighSL		
3.F.	03	03	03	03	03	03	K4LowSL		
4.0.	02	02	02	02	02	02	MA		Направление A: 01=блокирует, 02=разблокирует, 03=считывает
4.1.	06	06	06	06	06	06	MB		Направление B: 01=блокирует, 02=разблокирует, 03=считывает
4.2.	00	00	00	00	00	00	TresAll	sec	Время автоматического перезапуска

Loc	Def 00	Def 01	Def 02	Def 03	Def 04	Def 05	Переменная	Замечание	Описание
									сигнала тревоги
4.3.	04	04	04	04	04	04	PGenerali	См табл. 3	
4.4.	08	08	08	08	08	08	TritChiudi	1/10 sec.	Задержка команды закрытия после прохождения
4.5.	06	06	06	06	06	06	TfineTrans	1/10 sec.	Задержка между моментом, когда область ворот освободилась и активацией считывающего устройства в противоположном направлении.
4.6.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	TOImpegno	sec.	Максимальное время, которое ворота заняты после разрешающего сигнала
4.7.	03	03	03	03	03	03	TODisimpegno	sec.	Максимальное время для завершения прохождения
4.8.	14	14	14	14	14	14	TflussoSbl	1/10 sec.	Задержка закрытия ворот для непрерывного потока в разомкнутом режиме
4.9.	7F	7F	7F	7F	7F	7F	TOFoto	1/10 sec.	Максимальное время занятости каждого одиночного фотоэлемента
4.A.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	EnAllarmi1	См табл. 1	Активация маски тревоги
4.B.	06	06	06	06	06	06	TimEV	1/100 sec.	Вычисляемая чувствительность (00 максимальная чувствительность)
4.C.	19	19	19	19	19	19	PmaxMem o		Максимальное число сохраняющихся сигналов разрешения
4.D.	00	00	00	00	00	00	PulseCont	1/100 sec.	Длительность сигнала вычисления
4.E.	06	06	06	06	06	06	PReader	См. табл. 5	
4.F.	03	03	03	03	03	03	PTOZona1	sec.	Максимальное время ожидания в зоне 1
5.0.	00	00	00	00	00	00	PTOZona2	sec.	Максимальное время ожидания в зоне 2
5.1.	58	18	58	18	58	18	PTOZona3	sec.	Максимальное время ожидания в зоне 3
5.2.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	PEndiagnos	См табл. 4	Активация маски самотестирования
5.3.	00	00	00	00	00	00	PtmrTest2	1/10 sec	Продолжительность проверки батареи и фотоэлементов безопасности
5.4.	01	01	01	01	01	01	ModoCntr		
5.5.	00	00	00	00	00	00	PTOConse nso	sec.	06 максимальное время получения сигнала разрешения от считывающего устройства воротами
5.6.	50	50	50	50	50	50	PsetManual	См. табл. 6	Ручной выбор режима считывающего устройства
5.7.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	Tall1	1/100 sec.	селективность тревоги (обмана) #1; 00=максимальная селективность
5.8.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	Tall2	1/100 sec.	селективность тревоги (обмана) #2; 00=максимальная селективность
5.9.	03	03	03	03	03	03	Tall3	1/100 sec.	селективность тревоги (обмана) #3; 00=максимальная селективность
5.A.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	Tall4	1/100 sec.	селективность тревоги (обмана) #4; 00=максимальная селективность
5.B.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	Tall5	1/100 sec.	селективность тревоги (обмана) #5; 00=максимальная селективность
5.C.	50	50	50	50	50	50	PTRitBag	1/100 sec	Скрытый таймаут для портфеля
5.D.	00	00	00	00	00	00	PTFilterFault	sec.	Задержка сигнала обмана
5.E.	00	00	00	00	00	00	PTFilterAlarm	sec.	Задержка сигнала ложная тревога
5.F.	00	00	00	00	00	00	PFotoSafety	См. табл. 7	Маска для управления фотоэлементами как фотоэлементами безопасности
6.0.	03	03	03	03	03	03	PDelayAck	1/10 sec	Задержка подтверждающего сигнала

ТАБЛИЦА 1: EnAllarmi1

Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0
	Тревога #7	Тревога #6 Анти-встречное движение	Тревога #5 обман	Тревога #4 обман	Тревога #3 обман	Тревога #2 обман	Тревога #1 обман

ТАБЛИЦА 2: PGenerali

Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0
					Сигнал разрешения от считывающих устройств 0= фронт 1= уровень	Аварийная направленность 0=N.O. 1=N.C.	Gate's mode 0=N.O. 1=N.C.

ТАБЛИЦА 3: KxHigh + KxLow

Bit 15/7	Bit 14/6	Bit 13/5	Bit 12/4	Bit 11/3	Bit 10/12	Bit 9/1	Bit 8/0
направленность 0=нормальная	0=ИЛИ 1=И						
		FbusyB Направл-е B занято	FbusyA Направл-е A занято	вычисление направл-я B	вычисление направл-я A	FELB Активация считывающ. Устройства B	FELA Активация считывающ. Устройства A

ТАБЛИЦА 4: PEnDiagnos

Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0
	Самотестирование батареи		Самотестирование двигателей	Самотестирование датчиков			

ТАБЛИЦА 5: PReader

Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0
						пиктограмма 0=символ 1=зеленый	Сигнал разрешения от считывающих устройств 0= фронт 1= уровень

ТАБЛИЦА 6: PsetManual

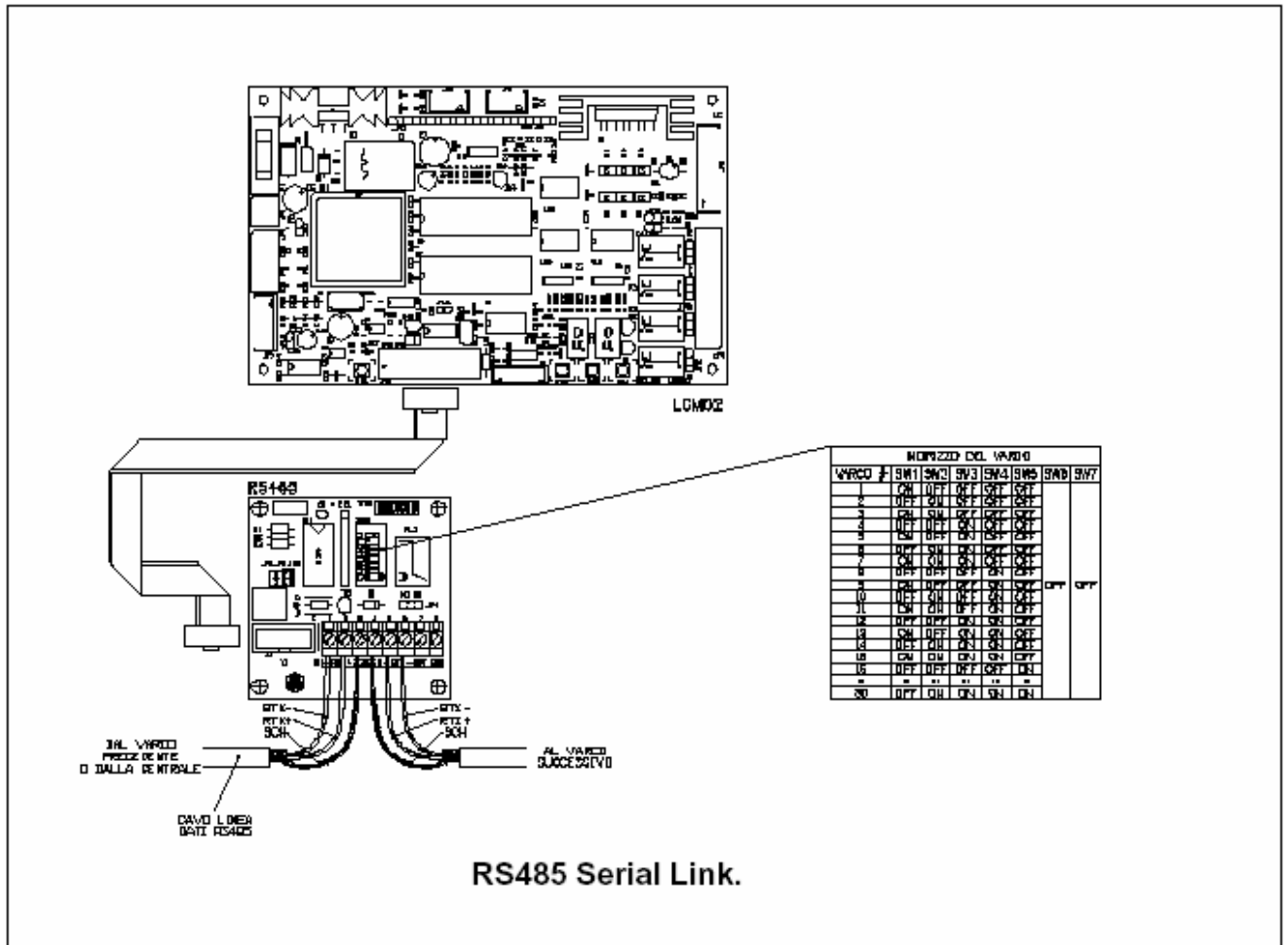
Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0
				1=разрешен проход с портфелем	1= тревога автоматич. выходит из строя	1= тревоги не выводятся из строя считывающее устройство	разрешение 0= внешнее 1= внутр.

ТАБЛИЦА 7: PfotoSafety

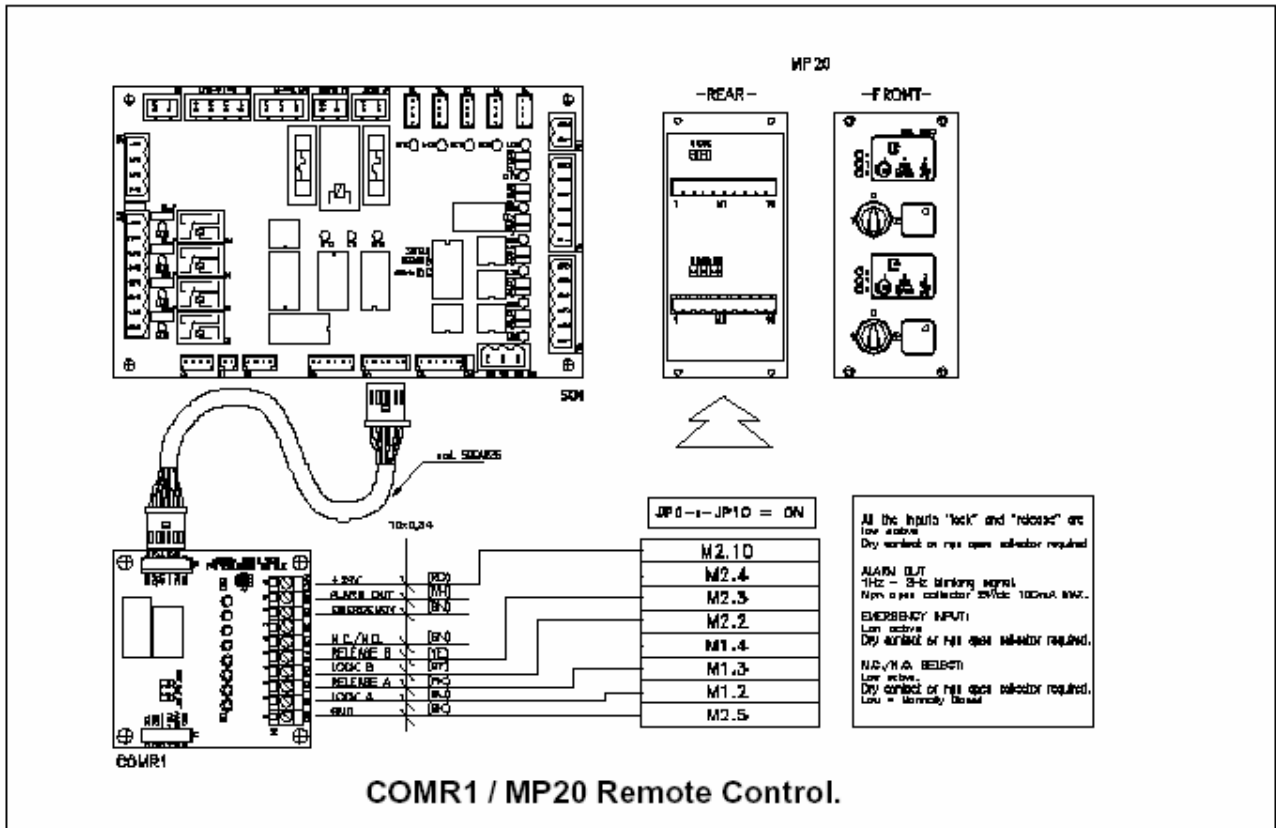
Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0
	1= фотозлт-т 7 и 8 как ф. безоп-ти	1= ф-т 6 и 9 как ф. безоп-ти	1= фотозлт-т 5и10 как ф. безоп-ти	1= фотозлт-т 4 и 11 как ф. безоп-ти	1= фотозлт-т 3 и 12 как ф. безоп-ти	1= фотозлт-т 2 и 13 как ф. безоп-ти	1= фотозлт-т 1 и 14 как ф. безоп-ти

РАЗДЕЛ 9

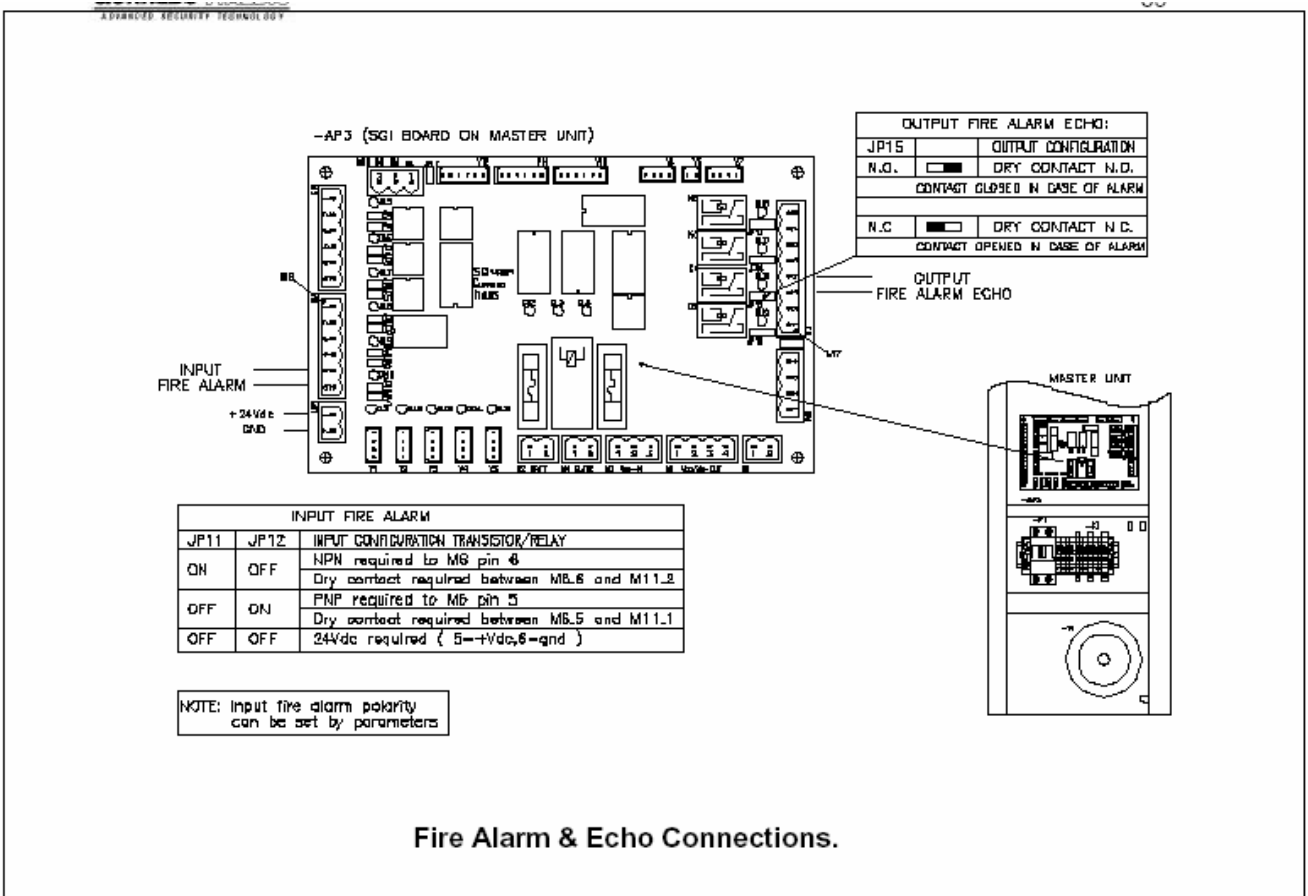
Технические детали подсоединения



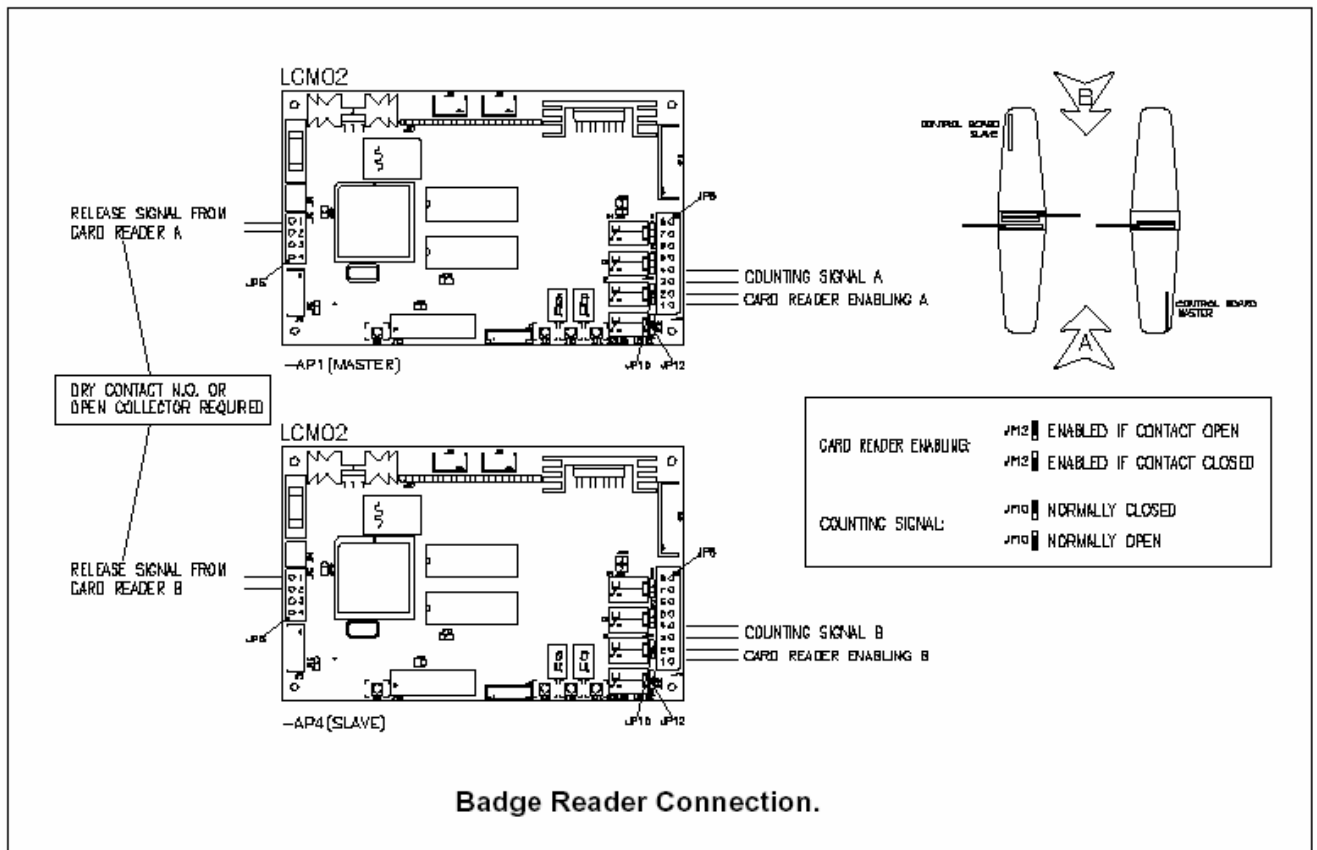
RS-485 Последовательное соединение



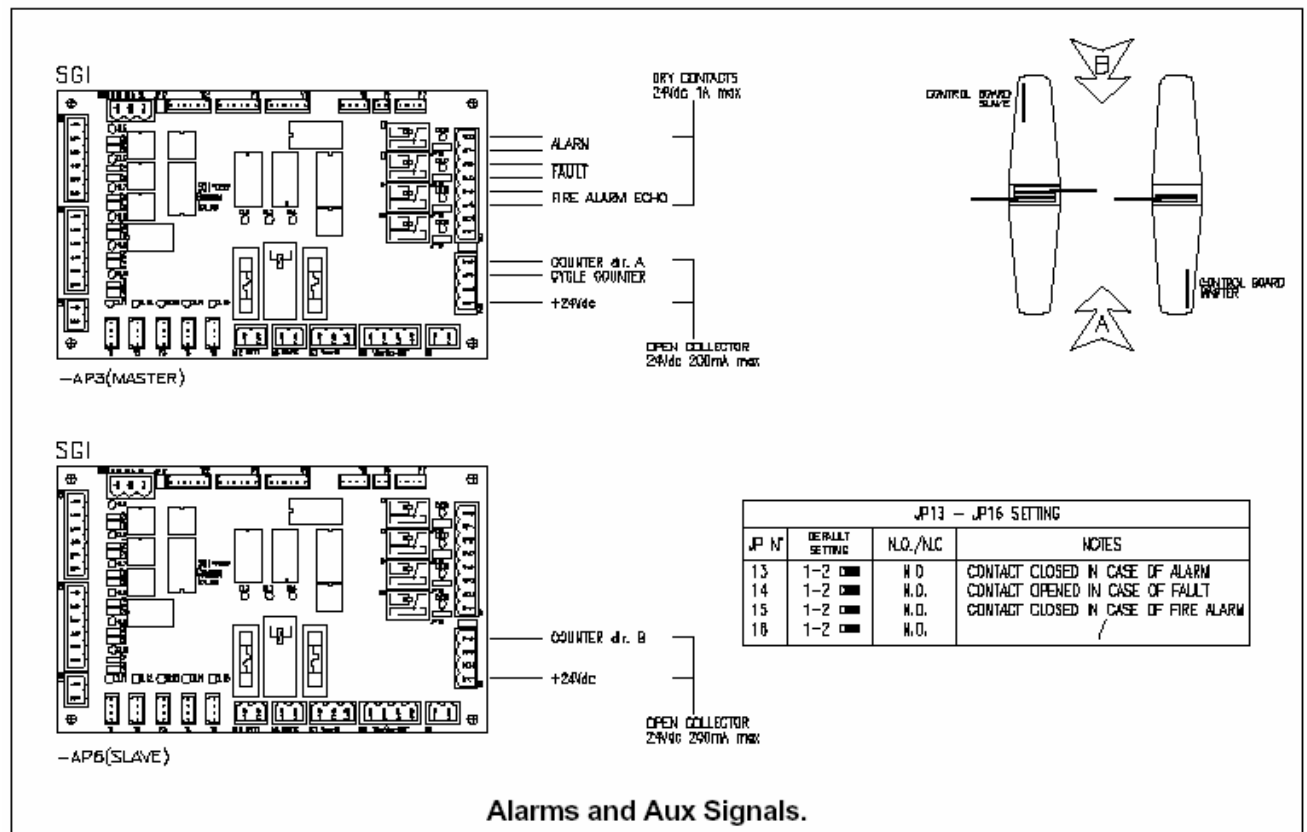
COMR1 / MP20 Удаленный контроль



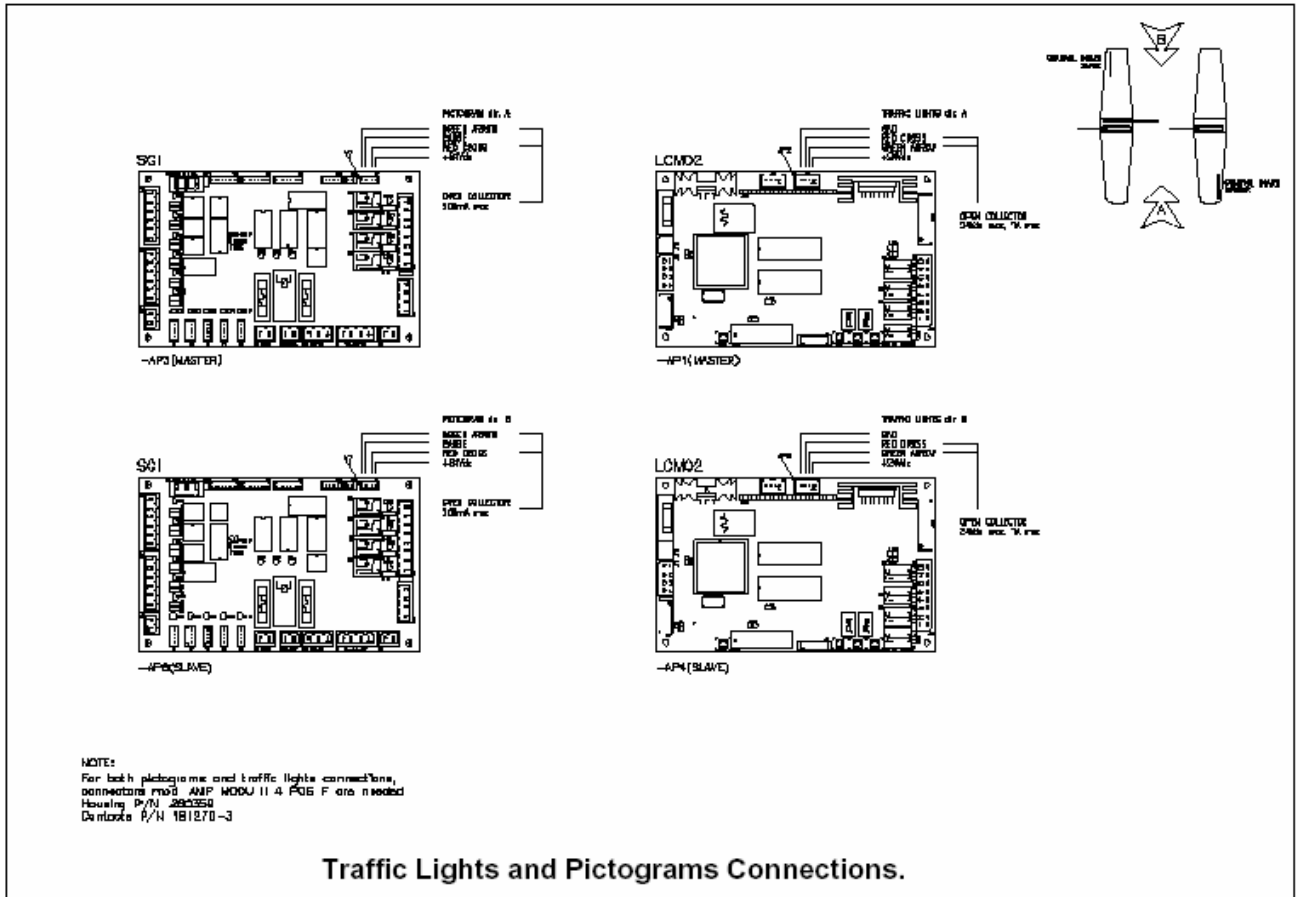
Пожарная тревога & эхо соединения



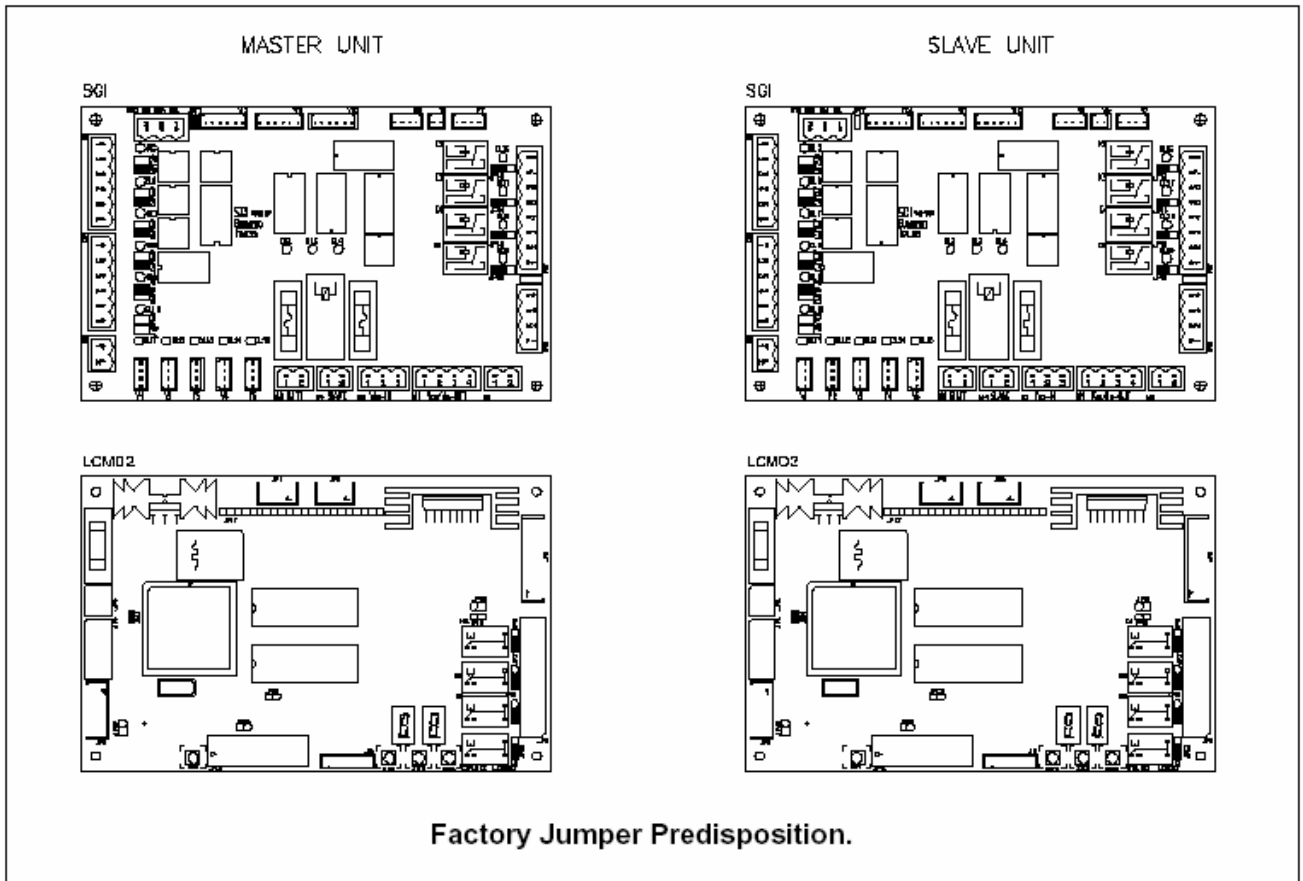
Подсоединение устройства считывания бэджей



Сигналы тревоги и вспомогательные сигналы



Подсоединение светофора и пиктограмм



Factory Jumper Predisposition.

Фабричные установки джамперов

РАЗДЕЛ 10

Приложение для встроенной программы Vers 3.02 для длиннокорпусного турникета HiddenGate

Пожалуйста, внимательно прочитайте этот раздел руководства, если ваш турникет оснащен встроенной программой версии 3.02 (см. ярлык на панели LCM02 ведущей логики, на нем должно быть написано HBCBMGNB.302). По всем вопросам, не объясненным в этом разделе, см. другие разделы этого Руководства.

Базовая конфигурация параметров

(дополнение к существующей инструкции на стр. 23 Руководства)

Существует две отдельные процедуры инициализации данных параметров: одна для группы параметров, относящихся к управлению механизмом и другая – для Системы Регистрации прохождения (PDS).

Установка значений параметров механизма по умолчанию:

Нажмите SW2 + SW4 и потом перезапустите: отобразится "En";

Нажмите SW3 для выбора между установками 00, 01,02,03;

Дав подтверждение клавишей SW4, подождите, пока отобразится "do" и затем осуществите перезапуск.

- 00 Полнопанельный механизм 1800;
- 01 Полнопанельный механизм 1200;
- 02 двустворчатый механизм (Кодирующее устройство без привода);
- 03 механизм с двойным разделением (Кодирующее устройство с приводом).

Установка значений параметров PDS по умолчанию:

Нажмите SW2 + SW3 и потом перезапустите: отобразится "Pd";

нажмите SW3 для выбора между установками 00, 01,02,03 ;

Дав подтверждение клавишей SW4, подождите, пока отобразится "do" и затем осуществите перезапуск.

- 00 Нормально закрыты с батареей;
- 01 Нормально закрыты без батареи;
- 02 Нормально открыты с батареей;
- 03 Нормально открыты без батареи.

Автоматическая проверка фотоэлемента прохождения

(изменения к существующей инструкции на стр. 27 Руководства).

Единственная проверка, представляемая в этой версии, такова: если датчик остается занятым на время больше определенного, дается сигнал «ложная тревога». Когда датчик возвращается в свободное состояние, сигнал прекращается. Посредством параметра 4.9 (значение по умолчанию 10 с.) можно изменять время, в течение которого датчик остается занятым без появления сигнала тревоги. Эта проверка происходит для всех датчиков, даже для датчиков безопасности.

Дополнение к установкам для оборудования

(дополнение к электронным схемам)

Для этой новой версии встроенной программы, необходимо вставить джампер между штырьками 1 и 4, разъем Y5, на ведомой плате SGI.

HiddenGate N/O 3.02 (HBCBMGNB.302)

Значения параметров механизма по умолчанию

Загрузка параметров механизма по умолчанию:

нажмите SW2 + SW4 и перезапустите; появится "En";

с SW3 выберите:

00 полная панель 1800

01 полная панель 1200

02 двойное разделение (Кодирующее устройство без ремня)

03 двойное разделение (Кодирующее устройство с ремнем)

подтвердите выбор клавишей SW4, затем появится "do".

Loc	Def 00	Def 01	Def 02	Def 03	Def 04	Def 05	Переменная	Замечание	Описание
0.0.	01	01	01	01	01	01	PFineCorsa	da 0 a 1	Вид установки двигателя на ноль. 0= закрытие без концевых выключателей. 1= Закрытие и открытие с концевыми выключателями или джамперами
0.1.	OF	OF	OF	OF	OF	OF	PPassiCorsa		Устанавливает движение створки, если тип установки на ноль – 0 Считывает движение створки, если тип установки на ноль – 1 (высокий)
0.2.	01	01	01	01	01	01	PpassiCorsa+1		Устанавливает движение створки, если тип установки на ноль – 0 Считывает движение створки, если тип установки на ноль – 1 (низкий)
0.3.	08	08	10	10	08	08	Pfree		1= освобождает двигатель по достижении цели.
0.4.	01	01	00	00	01	01	PvelAzz	Passi in 1/100 sec.	Скорость во время цикла установки на ноль
0.5.	30	30	20	20	38	38	Prisposta		Ответная реакция от обратного действия.
0.6.	01	01	01	01	00	00	PprecObiet		Точность цели
0.7.	40	40	48	48	40	40	PprecVelo		Точность скорости.
0.8.	08	08	08	08	10	10	PoffsetAp	Passi	Регулировка открытой двери
0.9.	40	40	F0	F0	40	40	PvelMinAp	Passi in 1/100 sec.	Минимальная скорость открытия
0.A.	80	80	80	80	70	70	PvelMaxAp	Passi in 1/100 sec.	Максимальная скорость открытия
0.B.	B8	B8	FF	FF	C0	C0	PMinPWMAp		Пороговый минимум PWM во время открытия.
0.C.	38	38	60	60	10	10	PMaxPWMAp		Пороговый максимум PWM во время открытия
0.D.	01	01	01	01	02	02	PreleaseAp	Passi * 20	Начало разрядки двигателя во время открытия.
0.E.	50	50	50	50	50	50	PcurvaAp	da 0 a 4	Тип кривой разрядки во время открытия. 0= Линия 1= Легкий наклон 2= Сильный наклон 3= Очень сильный наклон 4= Шаг от PvelMaxAp до PvelMinAp
0.F.	08	08	08	08	10	10	PoffsetCh	Passi	Регулировка позиции закрытой двери
1.0.	40	40	F0	F0	40	40	PvelMinCh	Passi in 1/100 sec.	Минимальная скорость закрытия
1.1.	80	80	80	80	70	70	PvelMaxCh	Passi in 1/100 sec.	Максимальная скорость закрытия
1.2.	B8	B8	FF	FF	C0	C0	PMinPWMCh		Пороговый минимум PWM во время закрытия
1.3.	42	42	40	40	18	18	PMaxPWMCh		Пороговый максимум PWM во время закрытия
1.4.	01	01	01	01	03	03	PreleaseCh	Passi *	Начало разрядки двигателя во время закрытия
1.5.	28	28	28	28	28	28	03 PcurBh	da 0 a 4	03 Тип кривой разрядки во время открытия. 0= Линия 1= Легкий наклон 2= Сильный наклон 3= Очень сильный наклон 4= Шаг от PvelMaxCh до PvelMinCh
1.6.	00	00	00	00	00	00	PtimeMov		Пауза движения двигателя
1.7.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	PAITMcmd1		1° команда выполняется в случае паузы движения 0= двигатель остановился 1= открытие 2= закрытие
1.8.	05	05	05	05	05	05	PAITMPause	1/10 sec.	Пауза между 1° и 2° командами
1.9.	00	00	00	00	00	00	PAITMcmd2		2° команда выполняется в случае паузы движения 0= ожидание входных командных сигналов двигателя 1= открытие 2= закрытие 3= выполнение последней команды 4= выполнение инвертированной последней команды 5= выполнение команды на командных входных сигналах
1.A.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	PAIIAcmd1		1° команда выполняется в случае сигнала от фотодатчика безопасности 0= остановка двигателя 1= открытие 2= закрытие
1.B.	05	05	05	05	05	05	PAIIAPause	1/10 sec.	Пауза между выполнением команд 1° и 2°
1.C.	02	02	02	02	02	02	PAIIAcmd2		2° команда выполняется в случае сигнала от фотодатчика безопасности 0= ожидание входных командных сигналов двигателя 1= открытие 2= закрытие

Loc	Def 00	Def 01	Def 02	Def 03	Def 04	Def 05	Переменная	Замечание	Описание
									3= выполнение последней команды 4= выполнение инвертированной последней команды 5= выполнение команды на командных входных сигналах
1.D.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	PAIIOCmd1A p		1° команда выполняется в случае обнаружения препятствия во время открытия 0= остановка двигателя 1= открытие 2= закрытие
1.E.	05	05	05	05	05	05	PAIIOPause	1/10 sec.	Пауза между выполнением команд 1° и 2°
1.F.	E0	E0	40	40	E0	E0	PAIIOCmd2		2° команда выполняется в случае обнаружения препятствия во время открытия 0= ожидание входных командных сигналов двигателя 1= открытие 2= закрытие 3= выполнение последней команды 4= выполнение инвертированной последней команды 5= выполнение команды на командных входных сигналах
2.0.	01	01	01	01	01	01	PcorrOstacolo Ap		Существующий порог для контроля препятствия во время открытия
2.1.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	PAIIOCmd1C h		1° команда выполняется в случае обнаружения препятствия во время закрытия 0= остановка двигателя 1= открытие 2= закрытие
2.2.	05	05	05	05	05	05	PAIIOPause Ch	1/10 sec.	Пауза между выполнением команд 1° и 2°
2.3.	C0	C0	40	40	C0	C0	PAIIOCmd2C h		2° команда выполняется в случае обнаружения препятствия во время закрытия 0= ожидание входных командных сигналов двигателя 1= открытие 2= закрытие 3= выполнение последней команды 4= выполнение инвертированной последней команды 5= выполнение команды на командных входных сигналах
2.4.	00	00	00	00	00	00	PcorrOstacolo Ch		Существующий порог для контроля препятствия во время закрытия

Параметры регистрации прохождения

Загрузка параметров регистрации прохождения:
нажмите SW2 + SW3 и перезапустите; появится "Pd";
с SW3 выберите:
00 Нормально-закрыты с батареей;
01 Нормально-закрыты без батареей;
02 Нормально-открыты с батареей;
03 Нормально-открыты без батареей.
подтвердите выбор клавишей SW4, затем появится "do".

3.0.	01	01	01	01	01	01	K1High	См табл. 3	См. Табл. 3. Разрешается устанавливать на реле ведущей одиночной панели LCM02 некоторые предопределенные функции.
3.1.	00	00	00	00	00	00	K1Low		
3.2.	04	04	04	04	04	04	K2High		
3.3.	00	00	00	00	00	00	K2Low		
3.4.	00	00	00	00	00	00	K3High		
3.5.	00	00	00	00	00	00	K3Low		
3.6.	00	00	00	00	00	00	K4High		
3.7.	00	00	00	00	00	00	K4Low		
3.8.	02	02	02	02	02	02	K1HighSL	См табл. 3	Разрешается устанавливать на реле ведущей одиночной панели LCM02 некоторые предопределенные функции.
3.9.	00	00	00	00	00	00	K1LowSL		
3.A.	08	08	08	08	08	08	K2HighSL		
3.B.	00	00	00	00	00	00	K2LowSL		

3.0.	01	01	01	01	01	01	K1High	См табл. 3	См. Табл. 3. Разрешается устанавливать на реле ведущей одиночной панели LCM02 некоторые предопределенные функции.
3.C.	00	00	00	00	00	00	K3HighSL		
3.D.	00	00	00	00	00	00	K3LowSL		
3.E.	00	00	00	00	00	00	K4HighSL		
3.F.	03	03	03	03	03	03	K4LowSL		
4.0.	02	02	02	02	02	02	MA		Направление А: 01=блокирует, 02=разблокирует, 03=считывает
4.1.	06	06	06	06	06	06	MB		Направление В: 01=блокирует, 02=разблокирует, 03=считывает
4.2.	00	00	00	00	00	00	TresAll	sec	Время автоматического перезапуска сигнала тревоги
4.3.	04	04	04	04	04	04	PGenerali	См табл. 3	
4.4.	08	08	08	08	08	08	TritChiudi	1/10 sec.	Задержка команды закрытия после прохождения
4.5.	06	06	06	06	06	06	TfineTrans	1/10 sec.	Задержка между моментом, когда область ворот освободилась и активацией считывающего устройства в противоположном направлении.
4.6.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	TOImpegno	sec.	Максимальное время, которое ворота заняты после разрешающего сигнала
4.7.	03	03	03	03	03	03	TODisimpe gno	sec.	Максимальное время для завершения прохождения
4.8.	14	14	14	14	14	14	TflussoSbl	1/10 sec.	Задержка закрытия ворот для непрерывного потока в разомкнутом режиме
4.9.	7F	7F	7F	7F	7F	7F	TOFoto	1/10 sec.	Максимальное время занятости каждого одиночного фотоэлемента
4.A.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	EnAllarmi1	См табл. 1	Активация маски тревоги
4.B.	06	06	06	06	06	06	TimEV	1/100 sec.	Вычисляемая чувствительность (00 максимальная чувствительность)
4.C.	19	19	19	19	19	19	PmaxMem o		Максимальное число сохраняющихся сигналов разрешения
4.D.	00	00	00	00	00	00	PulseCont	1/100 sec.	Длительность сигнала вычисления
4.E.	06	06	06	06	06	06	PReader	См. Табл. 5	
4.F.	03	03	03	03	03	03	PTOZona1	sec.	Максимальное время ожидания в зоне 1
5.0.	00	00	00	00	00	00	PTOZona2	sec.	Максимальное время ожидания в зоне 2
5.1.	58	18	58	18	58	18	PTOZona3	sec.	Максимальное время ожидания в зоне 3
5.2.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	PEndiagnos	См табл. 4	Активация маски самотестирования
5.3.	00	00	00	00	00	00	PtmrTest2	1/10 sec	Продолжительность проверки батареи и фотоэлементов безопасности
5.4.	01	01	01	01	01	01	ModoCntr		
5.5.	00	00	00	00	00	00	PTOConse nso	sec.	Об максимальное время получения сигнала разрешения от считывающего устройства воротами
5.6.	50	50	50	50	50	50	PsetManual	См. Табл. 6	Ручной выбор режима считывающего устройства
5.7.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	Tall1	1/100 sec.	селективность тревоги (обмана) #1; 00=максимальная селективность
5.8.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	Tall2	1/100 sec.	селективность тревоги (обмана) #2; 00=максимальная селективность
5.9.	03	03	03	03	03	03	Tall3	1/100 sec.	селективность тревоги (обмана) #3; 00=максимальная селективность
5.A.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	Tall4	1/100 sec.	селективность тревоги (обмана) #4; 00=максимальная селективность
5.B.	0A	0A	0A	0A	0A	0A	Tall5	1/100 sec.	селективность тревоги (обмана) #5; 00=максимальная селективность
5.C.	50	50	50	50	50	50	PTRitBag	1/100 sec	Скрытый таймаут для портфеля
5.D.	00	00	00	00	00	00	PTFilterFault	sec.	Задержка сигнала обмана
5.E.	00	00	00	00	00	00	PTFilterAlarm	sec.	Задержка сигнала ложная тревога
5.F.	00	00	00	00	00	00	PFotoSafety	См. табл. 7	Маска для управления фотоэлементами как фотоэлементами безопасности
6.0.	03	03	03	03	03	03	PDelayAck	1/10 sec	Задержка подтверждающего сигнала

ТАБЛИЦА 1: EnAllarmi1

Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0
	Тревога #7	Тревога #6 Анти-встречное движение	Тревога #5 обман	Тревога #4 обман	Тревога #3 обман	Тревога #2 обман	Тревога #1 обман

ТАБЛИЦА 2: PGenerali

Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0
					Сигнал разрешения от считывающих устройств 0= фронт 1= уровень	Аварийная направленность 0=N.O. 1=N.C.	Gate's mode 0=N.O. 1=N.C.

ТАБЛИЦА 3: KxHigh + KxLow

Bit 15/7	Bit 14/6	Bit 13/5	Bit 12/4	Bit 11/3	Bit 10/12	Bit 9/1	Bit 8/0
направленность 0=нормальная	0=ИЛИ 1=И						
		FbusyB Направл-е В занято	FbusyA Направл-е А занято	вычисление направл-я В	вычисление направл-я А	FELB Активация считывающ. устройства В	FELA Активация считывающ. устройства А

ТАБЛИЦА 4: PEnDiagnos

Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0
	Самотестирование батареи		Самотестирование двигателей	Самотестирование датчиков			

ТАБЛИЦА 5: PReader

Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0
						пиктограмма 0=символ 1=зеленый	Сигнал разрешения от считывающих устройств 0= фронт 1= уровень

ТАБЛИЦА 6: PsetManual

Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0
				1=разрешен проход с портфелем	1= тревога автоматически выходит из строя	1= тревоги не выводят из строя считывающее устройство	разрешение 0= внешнее 1= внутреннее

ТАБЛИЦА 7: PfotoSafety

Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0
	1= фотоэл-т 7 и 8 как ф. безоп-ти	1= ф-т 6 и 9 как ф. безоп-ти	1= фотоэл-т 5и10 как ф. безоп-ти	1= фотоэл-т 4 и 11 как ф. безоп-ти	1= фотоэл-т 3 и 12 как ф. безоп-ти	1= фотоэл-т 2 и 13 как ф. безоп-ти	1= фотоэл-т 1 и 14 как ф. безоп-ти